

SISUKORD

Üldinfo	2
Kasutusjuhendi eesmärk.....	2
Tootja ja seadme identifitseerimine.....	3
Informatsioon ohutuse kohta	3
Ohutusnõuded.....	3
Turvavarustus.....	4
Ohutussignaalid.....	5
Tehniline informatsioon	6
Tehnilised andmed.....	6
Seadme üldine kirjeldus.....	7
Põhiosad.....	8
Paigaldamine	9
Pakend ja lahtipakkimine.....	9
Süsteemi paigaldamise planeerimine.....	9
Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine.....	10
Kallakud.....	13
Järsud kallakud.....	13
Võimalikud tööalas leiduvad objektid ja olulised ohutusvahemaad.....	14
Reguleerimised	15
Soovitused reguleerimiseks.....	15
Lõikekõrguse reguleerimine.....	15
Kasutamine	16
Soovitused kasutajale.....	16
Roboti lülite kirjeldus.....	16
Led tuled kombinatsioonid, tähendus.....	17
Kasutuselevõtmine.....	18
Äpi kaudu aktiveeritav.....	19
Viitkäivitus.....	19
Roboti käivitamine väljalülitatud sensoritega.....	20
Roboti turvalüliti.....	22
Roboti peatumine.....	23
Pikem tööpauz ja viimine tööseisu.....	23
Akude taaslaadimine pärast pikemat seisuaega.....	24
Vihjed kasutamiseks.....	24
Korraline hooldus	25
Soovitused hoolduseks.....	25
Plaanijärgse hoolduse ajavahemike tabel.....	25
Roboti puhastamine.....	25
Rikked, põhjused ja parandamine	26
Rikete otsing.....	26
Komponentide vahetamine	28
Soovitused osade vahetamiseks.....	28
Akude asendamine.....	28
Tera asendamine.....	28
Roboti kõrvaldamine.....	29
Toote vastavusteave	30
Product compliance information	30
Garantiitingimused	31
Tingimused ja piirangud.....	31
Garantiiteeninduse taotlemine.....	31
Täiendavad mõisted.....	31

Käesoleva dokumendi paljundamine, ka osaline, ilma tootjapoolse kirjaliku loata, on keelatud. Tootja tegeleb pideva täiustamise poliitikaga ja jätab endale õiguse muuta käesolevat dokumenti ilma etteteatamiskohustusega tingimusel, et see ei kujuta ohtu ohutusele.
© 2008 – Tekstide, illustatsioonide ja paigutuse autor: Tüpolito La Zecca. Tekste võib täielikult või osaliselt paljundada tingimusel, et viidatakse autorile.

KASUTUSJUHENDI EESMÄRK

- Antud kasutusjuhend, mis kuulub seadme täisvarustusse, on tootja poolt koostatud, et anda vajalikku informatsiooni neile, kes on volitatud seadet tema ettenähtud kasutusaja jooksul kasutama.
- Lisaks hea kasutustehnika omandamisele peavad info saajad teavet hoolikalt lugema ja sellest rangelt kinni pidama.
- Tegemist on tootja antud originaalandmetega.
- Antud informatsiooni lugemine võimaldab vältida ohtusid inimeste tervisele ja ohutusele ja majanduslikku kahju.
- Hoida antud kasutusjuhendit kogu seadme kasutusea jooksul teadaolevas ja kergelt juurdepääsetavas kohas, et selle saaks alati kätte hetkel, kui on vaja seda lugeda.
- Mõned antud kasutusjuhendis toodud andmed ja pildid ei pruugi täpselt vastata teie omanduses olevale, aga see ei mõjuta nende funktsiooni.
- Tootja jätab endale õiguse viia sisse muudatusi ilma ette teatamata.
- Mõnede eriti oluliste tekstiosade esiletõstmiseks või mõnede tähtsate momentide näitamiseks kasutati sümboleid, mille tähendust järgnevalt kirjeldatakse.



Oht - Tähelepanu

Sümbol tähistab tõsise ohu oluorda, mille tähelepanuta jätmise võib seada tõsisesse ohtu inimeste tervise ja ohutuse.



Ettevaatust - Hoiatus

Sümbol tähendab, et on vaja käituda vastavalt, et mitte seada ohtu inimeste tervist ja ohutust ja mitte põhjustada majanduslikku kahju.



Tähtis

Sümbol tähistab eriliselt tähtsat tehnilist informatsiooni, mida ei tohi tähelepanuta jätta.

kahjustumist või selle blokeerida.

- Roboti peale ei tohi istuda. Ärge tõstke kunagi liikuvat robotit tera kontrollimiseks ega roboti teisdamiseks. Ärge pange käsi ega jalgu liikuva seadme alla.
- Ärge kasutage robotit, kui sprinkler töötab. Programmeerige sellisel puhul robot nii, et see ei töötaks sprinkleriga üheaegselt. Ärge peske robotit kõrge surve all veejoaga ega kastke seda osaliselt ega täielikult vette, kuna see ei ole veekindel.
- Võtke enne seadme mistahes kasutajapoolset reguleerimist või hooldamist selle toide välja ja aktiveerige ohutusseadis. Kasutage tootja poolt ette nähtud isikukaitsevahendeid; kasutage löiketeraga tegeledes kindlasti kaitsekindaid. Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Ärge kasutage kahjustatud löiketeraga robotit. Löiketera tuleb välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, mille välisosad on kahjustunud. Kui ilmneb mehaanilisi vigastusi, tuleb kahjustunud osad välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, kui selle trafo toitejuhe on kahjustatud. Kahjustatud toitejuhe võib põhjustada kokkupuutumist pingestatud osadega. Tootja, selle esindaja või sarnase kvalifikatsiooniga isik peab juhtme ohuolukordade vältimiseks välja vahetama.
- Kontrollige korrapäraselt robotit visuaalselt ning veenduge, et roboti tera, kinnituskruvid ega löikemehhanism ei oleks kulunud ega kahjustatud. Veenduge roboti töökindluse tagamiseks, et kõik mutrid, poldid ja kruvid oleksid pinguldatud.
- Kui robot kasutamise ajal ebaharilikult vibreerub, vajutage seadme peatamiseks stopp-nupule ja eemaldage toitepistik pistikupesast.
- On rangelt keelatud kasutada või laadida robotit plahvatus- ja tuleohtlikus keskkonnas.
- Kasutage ainult tarnija poolt kaasa antud akulaadijat ja toiteallikat. Ebaõige kasutamine võib põhjustada elektrilööki, ülekuumenemist või söövitava akuvedeliku lekkimist. Lekke korral tuleb pesta akut vee / neutralisaatoriga; vedeliku silma sattumise korral tuleb pöörduda arsti poole.

TURVAVARUSTUS

1. Takistusandur

Kokkupuutel kõva esemega, mis on kõrgem kui 9 cm (3,54"), on löögiandur sisse lülitatud, robot peatab liikumise selles suunas ja pöörab takistust vältides tagasi.

2. Inklinomeeter

Juhul, kui robot töötab pinnal, mis on kaldus rohkem, kui tehnilised näitajad lubavad või kui läheb ümber, robot peatab löiketera.



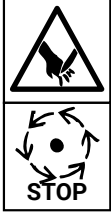


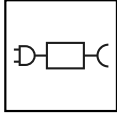
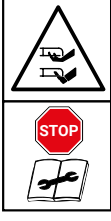
3. Hädaseiskamise lüliti

Asetseb juhtpaneelil kirjaga "STOP" suuremalt, kui teised klahvistikul olevad juhtimiseseadmed. Seda nuppu töötamise ajal vajutades peatub robotmuruiniitja.

4. Liigvoolukaitse

Iga mootorit (tera ja rattad) jälgitakse pidevalt töötamise ajal igas olukorras, mis võib põhjustada ülekuumenemist. Juhul, kui rataste mootoris esineb liigvool, proovib robot vastupidises suunas. Kui liigvool püsib, robot peatub teatades veast. Kui liigvool tekib löiketera mootoris, on kaks sekkumise vahemikku. Kui näitajad jäävad esimesse vahemikku, teeb robot manöövreid löiketera vabastamiseks. Kui liigvool on kaitse vahemiku all, robot peatub teatades mootori veast.

OHUTUSSIGNAALID

	<p>Enne seadme kasutamist, lugeda tähelepanelikult kasutusjuhendit.</p>		<p>Hoiduda seadmest turvalises kauguses selle töötamise ajal.</p> <p>Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.</p>
	<p>Keerlevat löiketera mitte puutuda, käsi ja jalgu mitte panna liikuva seadme alla. Enne seadme juurde minemist tuleb oodata, et löiketera ja keerlevad osad on täielikult peatunud.</p>		<p>Ettevaatust! Seadet ei tohi puhastada ega pesta veepihustiga.</p> <p>Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.</p>
	<p>Seadme peale astumine on keelatud.</p>		<p>Kasutage robotit ainult toiteallikatega, mis on ära toodud selle „Tehniliste andmete“ peatüki „tehnilises teabes.“</p>
	<p>Enne seadme kallal töötamist või selle tõstmist käivitada turvasüsteem.</p>		

Kirjeldus		Mudel	
		A060ELO	
versioon		A	B
Maksimaalne niitmiseks soovitatav pind			
Töövõimsus (-20%(*))	m ² (sq ')	200 (2150')	400 (4300')
Maksimaalse pinna katmiseks vajalikud päevatsükli (*)		2 keeruliste aedade ja muru kiire kasvu korral	
Omadused			
Mõõtmed (A x K x S)	mm	409x199x335	
Roboti kaal koos Akuga	kg	8,3	8,6
Lõikekõrgus (Min-Maks)	mm (")	42-48 (1.65-1,88 ")	
4 haruga lõiketera läbimõõt	mm (")	250 (9,84 ")	
Ajam		4WD	
Lõiketera kiirus	RPM	4000 Lõiget	
		3000 Hooldus	
Liikumiskiirus	Meetrit / Minutis	18 (59 ')	
Maksimaalne juhitud ja soovitatav kalle (*)	%	50% lubatud sõltuvalt muru tingimustest ja paigaldatud lisaseadmetest. 40% maksimaalsest juhitud ja soovitatavast. Korrapärase muru tingimustes.	
Töökeskkonna temperatuur	Max °C	ROBOT -10°(14 F.) (Min) +42° (107 F.) (Maks) AKULAADIJA -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Maks)	
Möödetud müratase	dB(A)	65	
Veekaitse aste	IP	ROBOT: IPx4 AKULAADIJA: IPx4	
Elektrinäitajad			
Toitja (liitumakule)		SOY-2940230 Input: 100-240 V~; 1.8A; 50/60Hz; Klass 1 output: 29.4V ; =; 2.3A - Alternatiivne kood - Mean Well OWA-60E-30ZCT Input: 100-240 V~; 1.2A; 50/60 Hz; Klass 2 output: 29.4V =; 2.0A	
Akude ja laadimise tüüp			
Laetav liitium-ioon aku		25.9V - 5.0Ah	25,9 - 7.5Ah
Keskmine laadimisaeg	hh:mm	3:00	4:30
Keskmine tööaeg pärast laadimistsükli lõppu (*)	hh:mm	2:00	3:00

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

Sagedused		
Bluetooth		Töö sagedusala (MHz) 2402 - 2480 Maksimaalne võimsus raadiosagedusel (dBm) < 14
Seadmed / lisaseadmed / funktsioonid		
Murutuvastussensor (patenteeritud)	N.	6
Takistuse (Astmete) tuvastamise sensor		seeriavarustus
Niidetud muru tuvastamise sensor		seeriavarustus
Moodul Connect (GPS, GPRS)		Optional
8-haruline tera		Mõeldud spetsiaalselt varajase kasvuperioodi kiirelt kasvava muru jaoks, mis vajab suuremat niitmisevõimsust. tellimisel

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

SEADME ÜLDINE KIRJELDUS

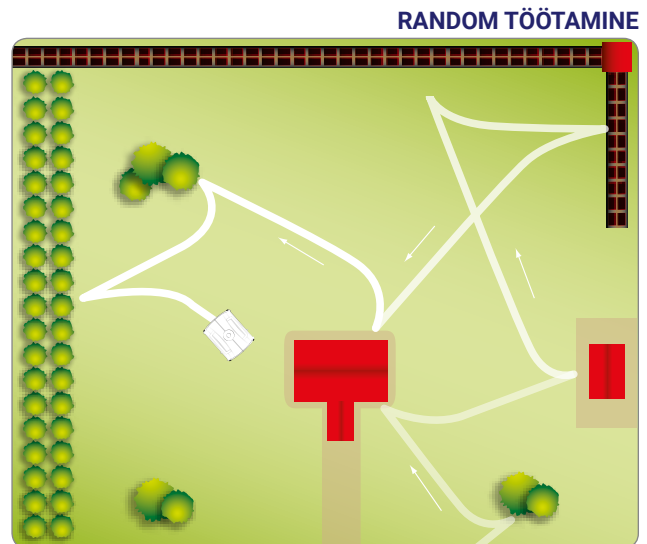
Seadme näol on tegu automaatseks, kellaajast sõltumatuks muruniitmiseks kavandatud ja ehitatud robotiga.

Seade on sõltuvalt niidetavast murust väike, kompaktne, vaikne ja lihtsalt käsitletav.

Robot niidab sillutise ja/või tõketega (aiad, seinad jne) piiratud ala.

Kui robot tuvastab muru puudumise või põrkab takistuse otsa muudab see suunda ja hakkab niitma uues suunas.

Lähtuvalt tööpõhimõttest ("juhuslik") niidab robot muru terve piiratud piirkonna raames (vaadake joonist).

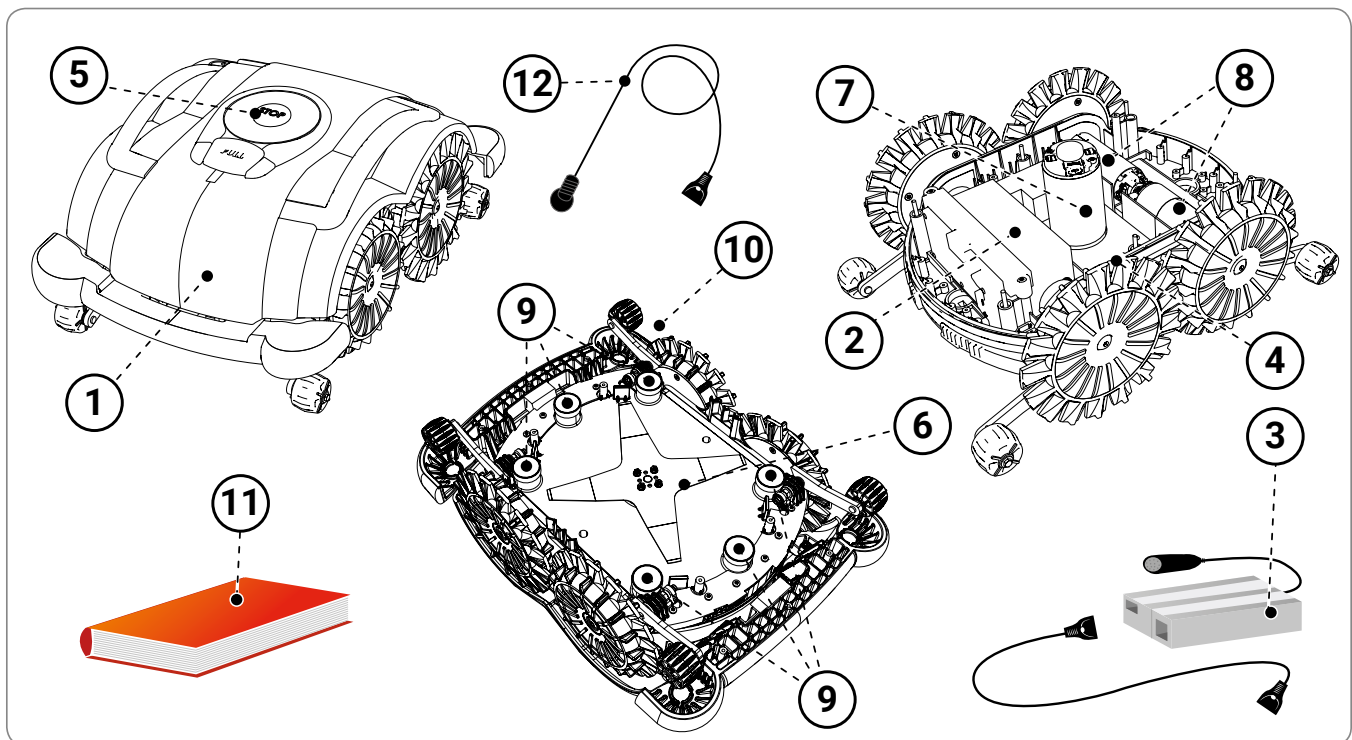


Maksimaalne niidetav murupind sõltub erinevatest näitajatest, nagu:

- niidetava ala omadused (ebakorrapärane välispiir, ebaühtlane pind, sektsioonilised alad jne);
- muru omadused (muru kõrgus ja tüüp, niiskus jne);
- lõiketera seisukord (teravus, muru või prügi kuhjumine jne);
- roboti mudel ja paigaldatud akude tüüp

PÕHIOSAD

	MUDEL	A060ELO
①	Robot	✓
②	Aku	✓
③	Toiteplokk	✓
④	Emaplaat	✓
⑤	Juhtpaneel	✓
⑥	Lõiketera	✓
⑦	Elektrimootor	✓
⑧	Elektrimootor	✓
⑨	Sensordid	✓
⑩	Sensor takistuse tuvastamiseks	✓
⑪	Kasutusjuhend	✓
⑫	Laadimis pistikud/-kontaktid	✓



ET

PAKEND JA LAHTIPAKKIMINE

Seade tarnitakse nõuetekohaselt pakituna. Lahtipakkimisel võtta see välja ettevaatlikult ja kontrollida osade terviklikkust.



Ettevaatust - Hoiatus

Lämbumisohu vältimiseks hoida kiled ja plastikmahutid eema imikutest ja väikelastest!



Tähtis

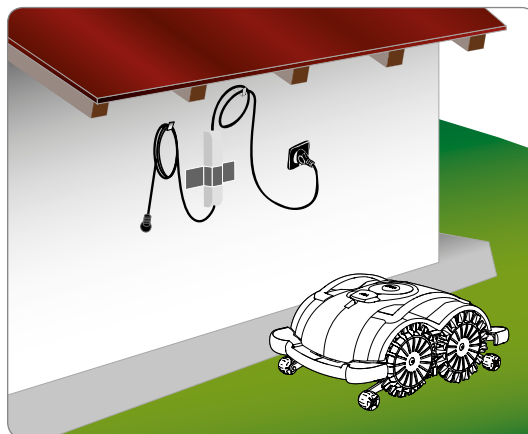
Säilitada pakkimismaterjal tulevikus kasutamiseks.

SÜSTEEMI PAIGALDAMISE PLANEERIMINE

Roboti paigaldamine pole raske, kuid vajab parima võimaliku toiteploki asukoha.

Seadke toiteplokk lihtsalt ligipääsetavasse kohta.

- Toiteplokk peab olema hästiõhutatud kohas ning otsese päikesevalguse ja ilmastikuolude eest varjatud.
- Toiteplokk ei tohi olla otsekontaktis maapinna või niiskete keskkondadega.



Ettevaatust - Hoiatus

Paigaldada toiteplokk lastele kättesaamatusse kohta. Näiteks kõrgemale kui 160 cm (63").



Ettevaatust - Hoiatus

Elektriühenduse tegemiseks on vajalik, et paigalduspiirkonna läheduses oleks pistikupesa. Veenduda, et toitevõrku ühendamine oleks vastavuses antud valdkonnas kehtivate seadustega. Täiesti ohutuks töötamiseks peab elektrisüsteem, kuhu toiteplokk ühendatakse, olema varustatud korralikult toimiva maandusega. Toitevooluring peab olema kaitstud jääkvoolukaitsmega (rCd), mille aktiveerimisvool ei ületa 30 mA.



Tähtis

Soovitatav on paigaldada grupp elektriseadmete kappi (väljas või sees), mida saab võtmega sulgeda ja mis on õige õhuvahetuse säilitamiseks hästi ventileeritud.



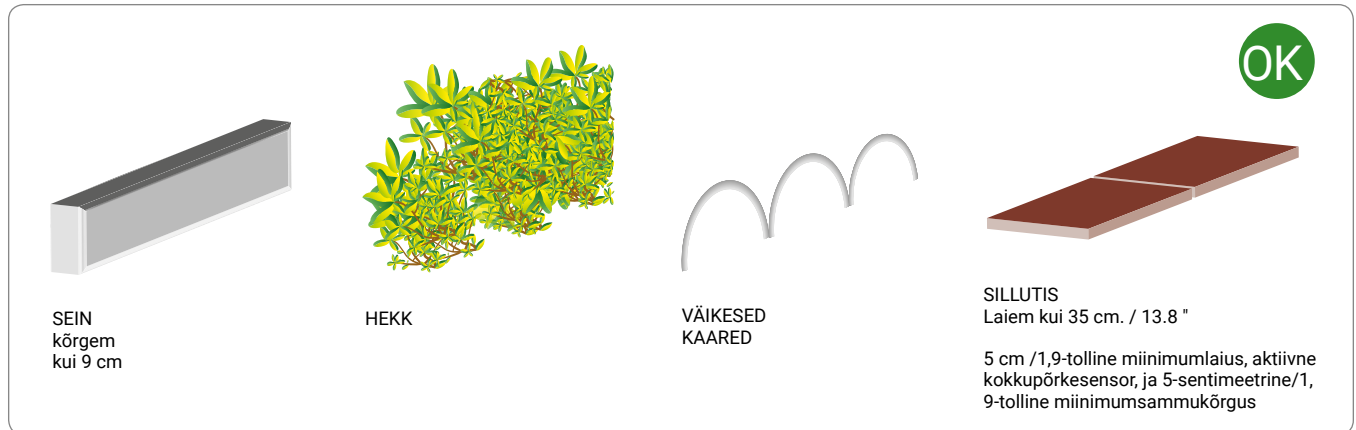
Ettevaatust - Hoiatus

Tagada, et juurdepääs toiteplokkile oleks lubatud ainult volitatud isikutele.

Niidetava muru ettevalmistamine

1. Veenduge, et niidetav muru oleks ühetasane ja ei varjaks aukusid, kive või teisi takistusi. Vastasel juhul täitke kõik pinnases olevad augud ja eemaldage takistused. Kui takistusi pole võimalik eemaldada, tuleb sellised kohad selgepiirilisel kindlaks määrata ja vastava kaitsega ümbritseda.
2. Veenduge, et ükski niitmispirkonna sisse jääv pind ei ületaks lubatavat kallet (vaadake "Tehnilised näitajad").

Murupinda tajuvad sensorid lubavad robotil muruplatsil vabalt liikuda. Muru tuleb üle kontrollida ja ette valmistada, et robotil oleks muruvabade pindade tuvastamiseks piisavalt ruumi. Järgige roboti õige ja ohutu kasutamise tagamiseks hoolikalt allpool toodud punkte.

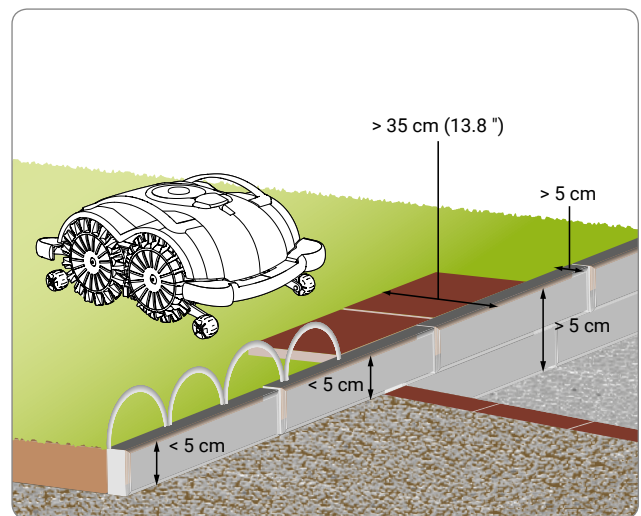


Piiride/kaitsetõkete tüübid, mida tohib kasutada roboti tööala määramiseks.

Sillutis

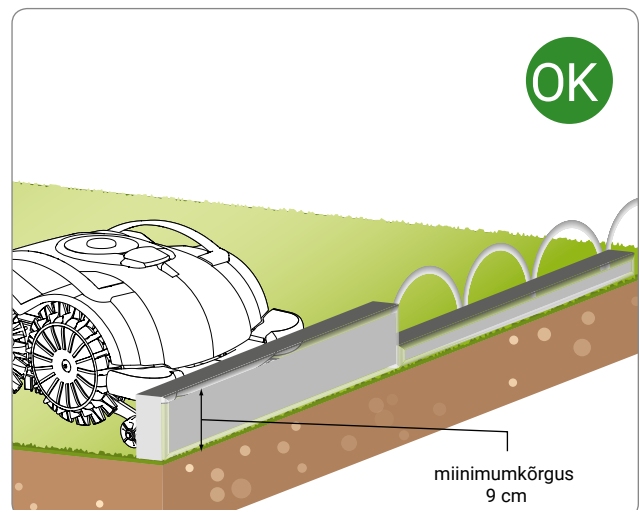
Kokkupõrkesensoriga robot nõuab vähemalt 5 sentimeetri kõrgust kiviäärast ning vähemalt 5-sentimeetrist astmekõrgust. Vähem kui 5 sentimeetri kõrgused servad või vähem kui 5 sentimeetri kõrgused astmed peavad olema kaitstud täiendava sillutisega või kaitstud maha asetatud kaartega, nagu joonisel näidatud, nii et robot satub neisse ning muudab suunda.

Robotid, millel ei ole põrkesensorit või mille andur välja lülitatakse, vajavad sujuvalt peatumiseks ja suuna muutmiseks vähemalt 35 sentimeetri jagu sillutist.



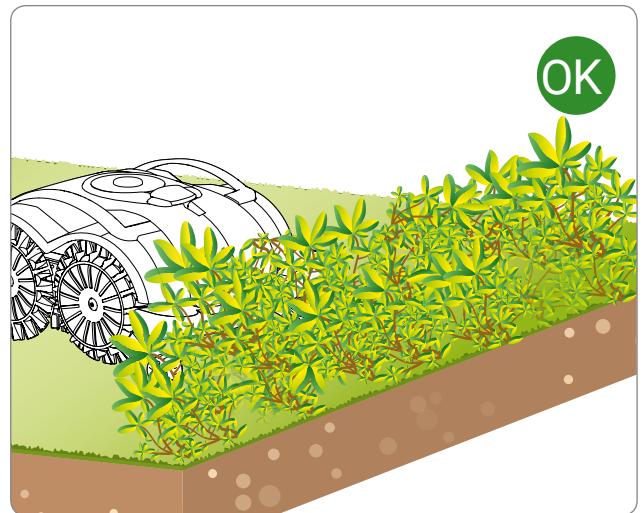
Sein

Tööala piire määrav perimeetrisein, mille kõrgus on vähemalt 9 cm või kõrgem. Madalamate seinade puhul tuleb piirkond kaitsta kaartega või sobiva sillutisega.



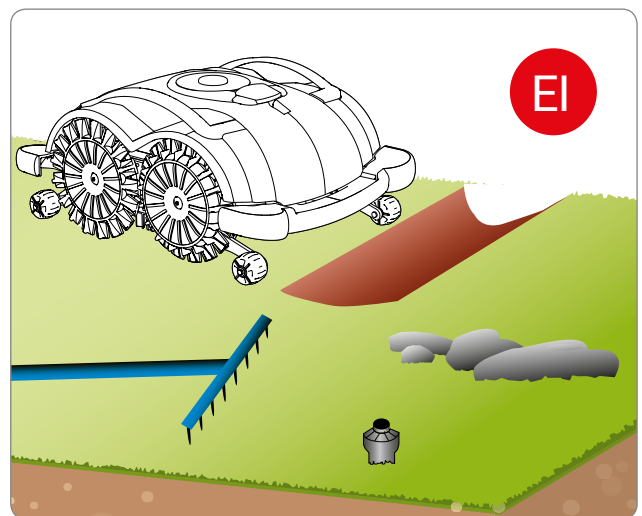
Hekk

Tööala on võimalik piirata ka hekkidega.



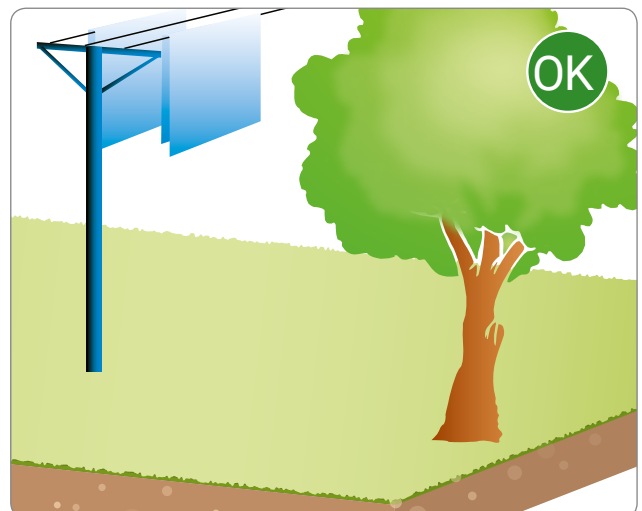
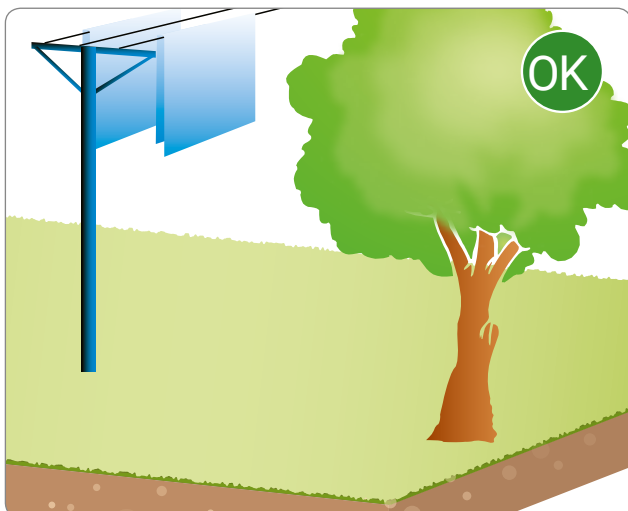
Augud

Tööala peab olema puhas aukudest ja lõhedest. Kontrollige enne roboti käivitamist, et muru oleks puhas kõrvalistest objektidest, nagu mänguasjad, väikesed kivid, oksad või maapinnast väljaulatuvad vihmutid, mis võivad roboti toimimist takistada või lõiketera kahjustada.



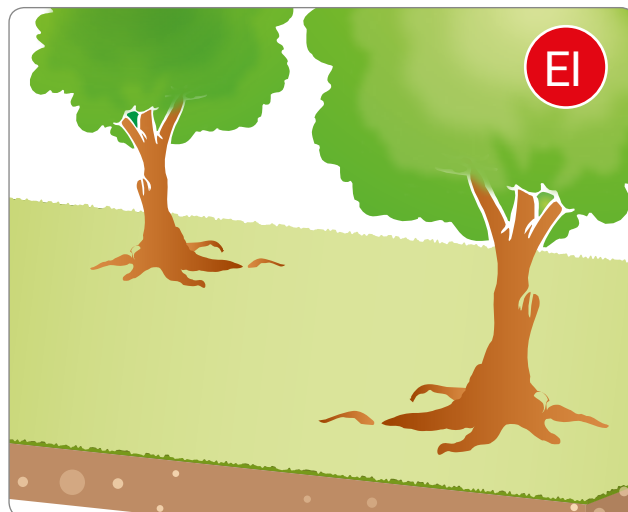
Takistused ja kaitsepiirded

Joonised näitavad sobiva tööala sisse jäävaid ja seda ümbritsevaid elemente. Puujuurte või maapinnal olevate juhtmete olemasolul tuleb ligipääs neile objektidele sillutise, seinte või muude takistustega tõkestada, kuna nendega kokkupuutumine võib robotit kahjustada. Roboti normaalset toimimist mittetakistavad objektid (puud, postid) ei vaja kaitsmist.



Juured

Ärge jätke mitte mingil juhul tööalasse kaitsepiiretega ümbritsemata ohtlikke (puujuured, väljaulatuvad torud, tööriistad jne) objekte, kuna need takistavad roboti tööd.

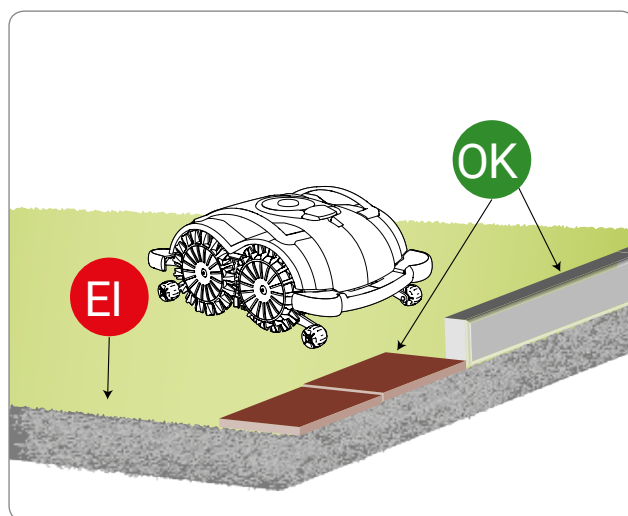


Peenkruus



Oht - Tähelepanu

Robot ei tuvasta muru ääristamiseks kasutatud peenkruusa, lehti või väiksemaid kive. Kasutage muruplatsi ääristamiseks sobivaid piirdeid.

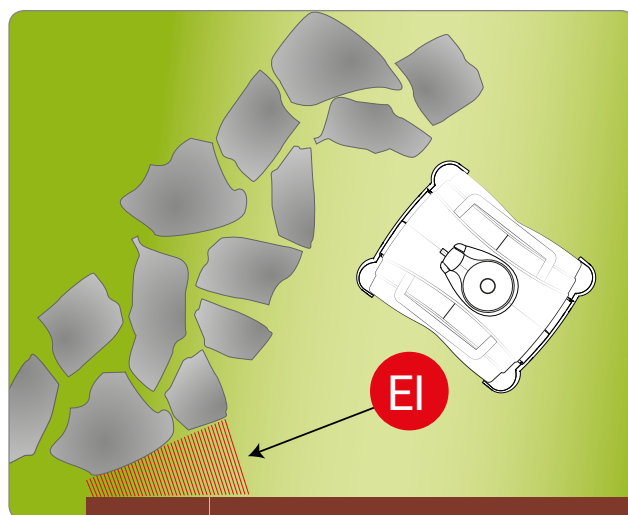


Teravad nurgad



Oht - Tähelepanu

Kitsalt lõppevates muruplatsi osades, nagu on näidatud joonisel, ei saa robot korralikult liikuda. Seetõttu tuleb need osad niidetavast alast välja arvata, kuna vastasel juhul võib robot seatud piiridest väljuda.



KALLAKUD

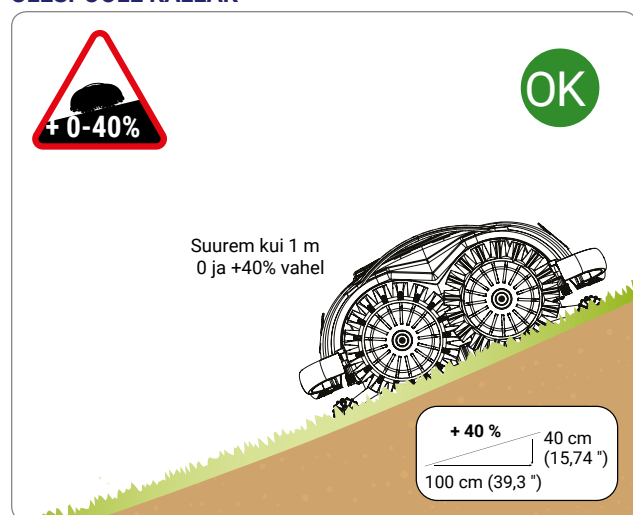
Veenduge, et ükski muruplatsi osa ei ületaks lubatud kaldenurka (vaadake "Tehnilised näitajad"). Järsemate kallakutega piirkondade niitmine pole võimalik (vaadake järgnevaid punkte). Järsemaid kallakud tuleb seetõttu niidetavast alast välja arvata.



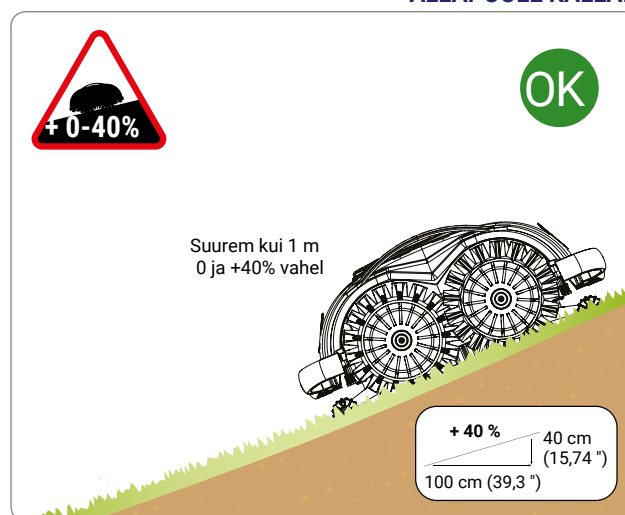
Tähtis

Maksimaalne lubatud kalle on 50%, mille saavutamisel muudab robot übermineku või talitlushäire vältimiseks suunda. Sellele lisaks tuleb roboti täiendavaks kaitsmiseks piiritleda need alad, kus asub nõlvasid, mida ei saa ületada. Tööala optimaalse haldamise tagamiseks soovime lasta robotil töötada pindadel, mille kalle jääb 40% piirsesse. Soovime robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



Robot suudab niita muru optimaalselt kuni 40% kaldega kõrguserinevustes, kui need jäävad üle ühe meetri kaugusele.

JÄRSUD KALLAKUD

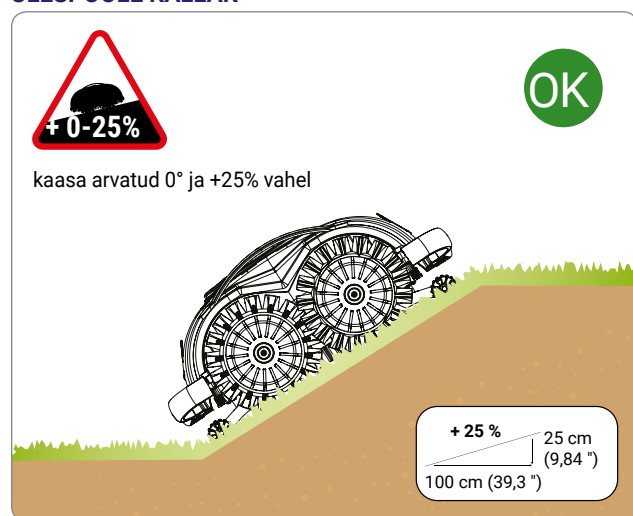
Roboti turvasüsteem tõlgendab järskede kaldemuutusi (üle 25°) anomaaliana ja muudab roboti liikumissuunda, et robot liiguks tagasi ohutusse piirkonda ja saaks niitmise jätkata. Robot võib liigjärsku kallakuna käsitleda ka järk-järgult maapinnast väljaulatavaid ja tõusvaid puukande või lillepeenarde ääristamiseks kasutatavaid kive.



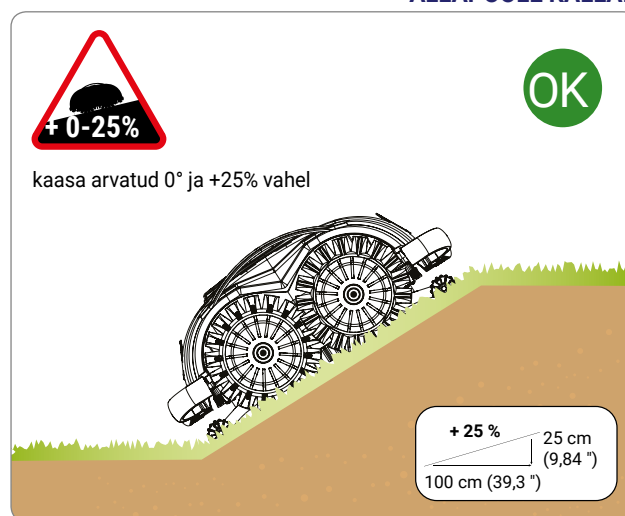
Tähtis

Soovime robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



Robot tajub kõrgusemuutusi kuni 25% kallakute puhul, kui kalle algab ootamatult.

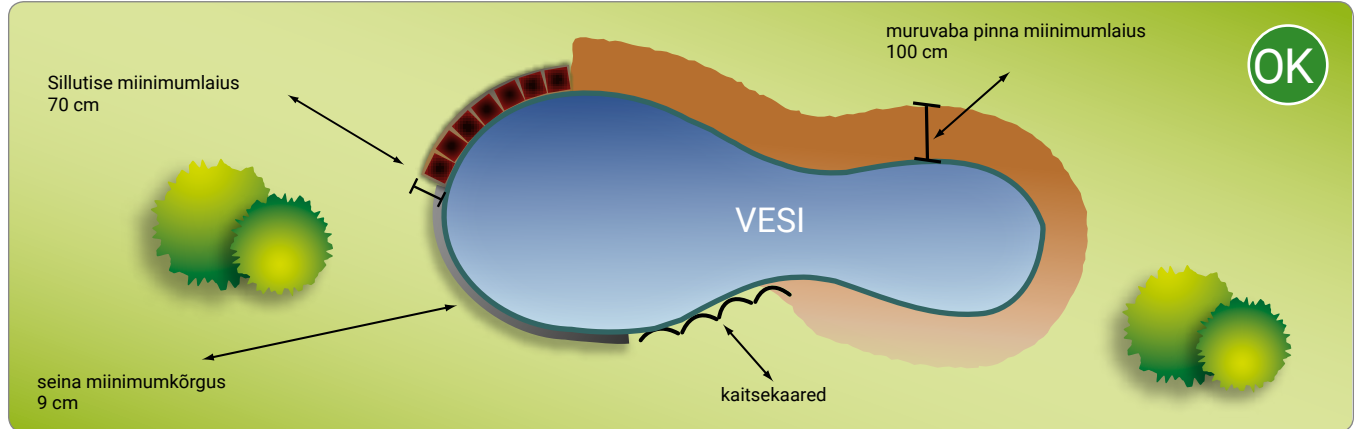


Tähtis

Märgitust suurema kallakuga piirkondi pole võimalik robotiga niita.

VÕIMALIKUD TÖÖALAS LEIDUVAD OBJEKTID JA OLULISED OHUTUSVAHEMAAD

SOBIV BASSEINI ETTEVALMISTUS



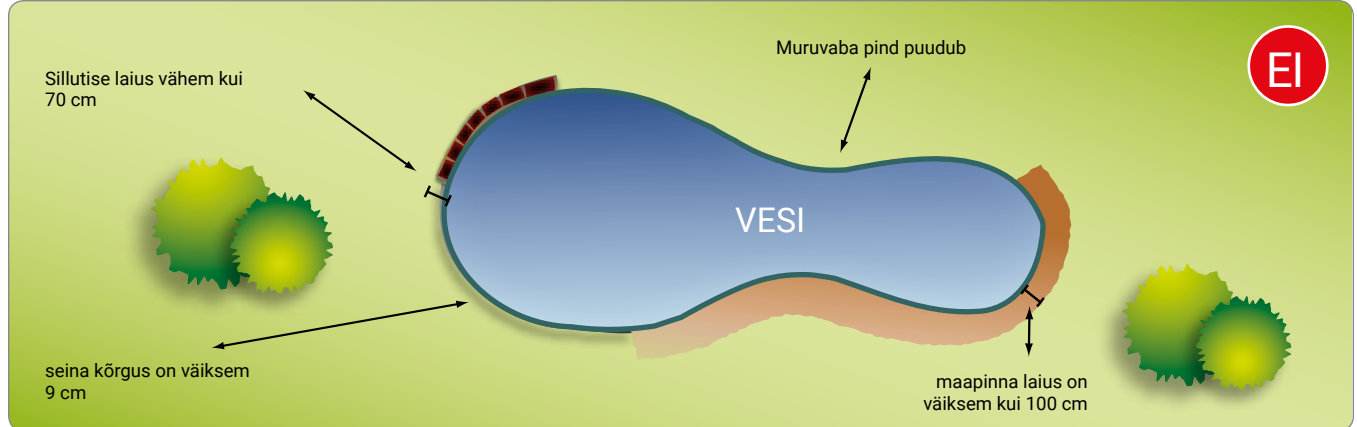
Ülalpool toodud joonis kujutab õigesti piiratud tööala.



Tähtis

Robot tuvastab lehtedega taimed tavaliselt muru pähe. Lehtedega taimede olemasolul soovitame suurendada kaugust äärest umbes 20 cm võrra.

SOBIMATU BASSEINI ETTEVALMISTUS



Ülalpool toodud joonis kujutab valesti piiratud tööala.



Tähtis

Kasutaja peab seadistuste tegemisel järgima kõiki antud juhendis kirjeldatud juhtnööre. Ärge tehke seadistusi, mida pole käesoleva kasutusjuhendiga ette nähtud. Spetsiifilisi, antud kasutusjuhendis mitte mainitud seadistusi tohib teha ainult tootja volitatud teeninduskeskuste personal.

LÕIKEKÕRGUSE REGULEERIMINE

1. Peatage robot, vajutades "ON/OFF" nuppu (vaadake "Roboti turvalüliti").
2. Keerake robot ümber ja seadke see sedasi, et kaitsekate ei saaks viga.



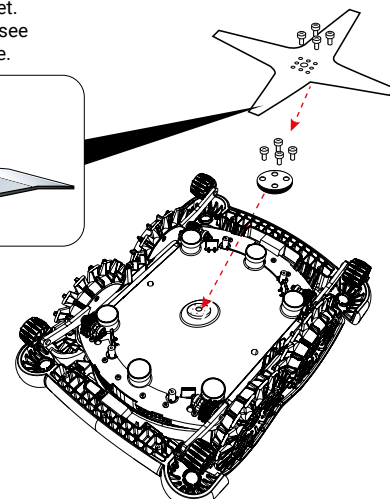
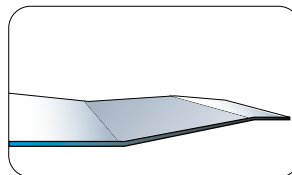
Tähtis

Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid.

3. Keerake lõiketera eemaldamiseks seda kinnihoidvad kruvid lahti.
4. Niidukõrguse reguleerimiseks paigalda või eemalda vaherõngas.
5. Seadke tera oma kohale tagasi ja kinnitage kruvidega.
6. Keerake robot tööasendisse tagasi.

PAIGALDAGE VAHERÕNGAS JA TERA KRUVIDEGA

Kontrollige lõiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.



Tähtis

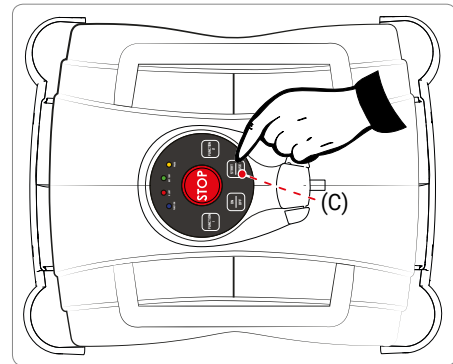
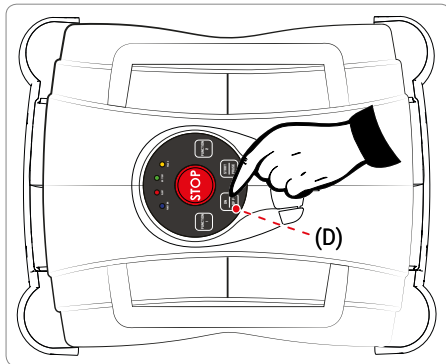
Vähenda niitmiskõrgust astmeliselt. Soovitav on lisada vaheseib iga 2-3 päeva järel, kuni ideaalselt soovitud muru pikkuseni.



Tähtis

- Soovitame roboti esmakasutamisel lugeda hoolikalt antud kasutusjuhendit, eriti ohutus-informatsiooni, ja selle endale täies ulatuses ka selgeks teha.
- Kasutage robotit ainult Tootja poolt ettenähtud otstarbel. Ärge muutke seadet ette - nähtust erineva tulemuse saavutamiseks.
- Vältige roboti ja selle lisaseadmete kasutamist karmides ilmastikutingimustes, eriti siis kui on olemas äikeseoht.

ROBOTI LÜLITITE KIRJELDUS



Joonis kujutab lülitite asukohta masinal.

D. ON/OFF: vajutage roboti sisse/väljalülitamiseks.

C. START/PAUSE: vajutage roboti käivitamiseks või peatamiseks ooterežiimis.

TÖÖREŽIIMIS ROBOT

A. BATTERY: ● Aku optimaalne tase.

● Aku täis.

● Aku madal tase.

● Aku tühi.

B. PAUSE: ● (Põleb püsivalt) peatunud / peatunud aku madala taseme tõttu.

● (Aeglane vilkumine) robot on ootel. Valgusdiiodide olek on näha roboti START/PAUSE nupu vajutamisel.

① (1 vilkumine) muru on niidetud.

② (2 vilkumist) muru pole.

C. ALERT: Vt peatükist „VEAD, PÕHJUSED JA LAHENDUSED” lahenduste põhjalikku selgitust.

① (1 vilkumine) Parempoolse ratta mootori viga.

② (2 vilkumist) Vasakpoolse ratta mootori viga.

③ (3 vilkumist) Lõiketera mootori viga.

④ (4 vilkumist) Ümberminek.

⑤ (5 vilkumist) Andur liiga kaua aktiivne.

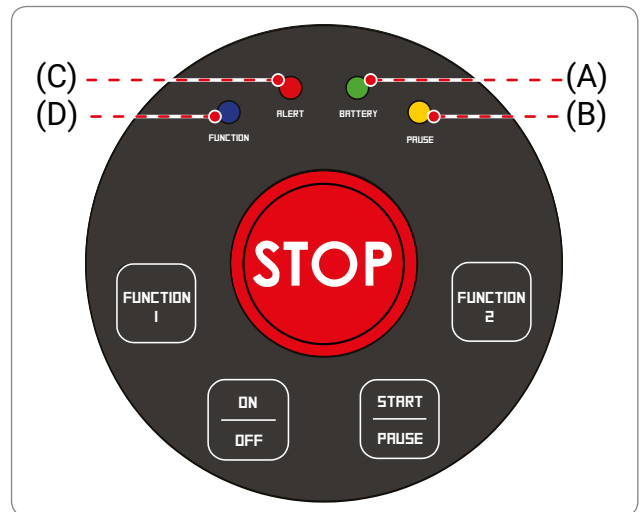
● (Vilkuv) Peatunud STOP-nupu vajutamise tõttu.

D. FUNCTION: Vt. funktsioonide programmeerimiseks peatükki „KASUTUSELEVÖTT RAKENDUSE KAUDU”.

① (1 vilkumine) Funktsioon 1 aktiivne.

② (2 vilkumist) Funktsioon 2 aktiivne.

● (Põleb püsivalt) Mõlemad funktsioonid on aktiivsed.



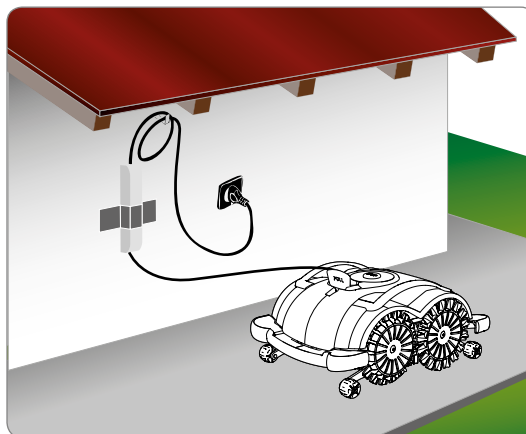
LAADIMISEL ROBOT

A. BATTERY: ● Laadimine lõppenud.

● Laadimas.

KASUTUSELEVÕTMINE

1. Veenduge, et murupinna kõrgus oleks roboti töötamiseks sobiv.
2. Seadistage soovitud löikekõrgus.
3. Veenduge, et tööala oleks korralikult piiratud ja robot saaks tõrgeteta toimida. Selleks välistage peatükis "Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine" ja sellele järgnevates peatükkides toodud roboti tööd takistavad tegurid.
4. Asetage robot laadimisala lähedusse.
5. Tõstke üles pistikupesa kate. Sisestage toitepistik. Pärast edukat ühendamist pöörab robot automaatselt nii, et akutase on näha. (vaadake „LED-kombinatsiooni tähendus“).



6. Laadimise lõpetamiseks ühendage robot pistiku küljest lahti ja vajutage „OFF/ON“. Esimesel laadimiskorral peavad patareid jääma pistikuga ühendatuks vähemalt 4 tunniks.
7. Seadke robot murupinnale, kus on igas suunas vähemalt 1 meetri jagu vaba ruumi.
8. Vajutage "ON/OFF" nuppu ja oodake paar sekundit, et robot saaks käivituda.
9. Vajutage roboti töötsükli aktiveerimiseks "START/PAUSE" nuppu.

Juhul kui robot on peatükis "Roboti peatumine" kirjeldatud põhjustel peatunud, aktiveerige turvapidur ja ühendage robot laadimiseks laadijaga.



Tähtis

Heade niitmistulemuste ja sensori korrektse toimimise tagamiseks ärge käivitage robotit vihmase ilmaga või väga niisketes oludes. Parima tulemuse saate niites keskpäevasel ajal.

ÄPI KAUDU AKTIVEERITAV

Robotil on sisseehitatud Bluetooth-seade, mis võimaldab seda nutitelefoni kaudu programmeerida ja juhtida.

Laadige rakendus alla oma nutitelefoni või tahvelarvutisse Google Play või Apple Store' l kaudu. Aktiveerige rakendus ja järgige Robotiga ühenduse loomiseks kaasasolevat nõustajat.

Esialgusel juurdepääsul on tehases seadistatud PIN-koodiks "0000". Roboti turvalisuse huvides muutke PIN-kood niipea kui võimalik.

Rakendus võimaldab teil:

- käivitada ja peatada robot;
- Seadistage funktsiooninuppude 1 ja 2 konfiguratsioon tööaja programmeerimiseks;
- lõikamise ajal robotit juhtida;
- muuta andurite olekut;
- näha roboti olekut, häireid ja võimalikke vigu.

VIITKÄIVITUS

Vajadusel saab roboti sisse lülitada ja käivitada määratud ajal.

Ainult esmakordsel kasutamisel tuleb konfigureerida funktsiooninupp 1 või 2 RAKENDUSE kaudu

- Vajutage nupule „ON/OFF”.
- Käivitage funktsiooninupu programmeerimiseks rakendus oma nutitelefonis.
- seadistage tööaeg ja salvestage konfiguratsioon.
- väljuge RAKENDUSEST roboti käivitamiseks klahvistiku kaudu või kasutage programmeeritud käivitamiseks RAKENDUST.

Roboti käivitamiseks klahvistiku kaudu vajutage nupule „ON/OFF”, kui robot on välja lülitatud ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult käivitunud.

Vajutage lühidalt funktsiooninupule 1 või 2 vastava seadistatud konfiguratsiooni aktiveerimiseks.

Vajutage vähemalt 1 sekundiks mõlemale nupule nende mõlema aktiveerimiseks.

Sinine valgusdiod näitab, et funktsioon on aktiivne. 1 vilkumine, funktsioon 1 aktiivne. 2 vilkumist, funktsioon 2 aktiivne. Põleb püsivalt, mõlemad funktsioonid on aktiivsed.

Vajutage nupule „START/PAUSE”, robot läheb ootele ja alustab uut töotsükli ettenähtud ajal.



Tähtis

Veateadete puhul lülitage robot välja, hoides all "ON/OFF" nuppu. Seejärel taastage käivitamisjärjestus.

ET

ROBOTI KÄIVITAMINE VÄLJALÜLITATUD SENSORITEGA

Teatud muruplatsi tingimuste puhul on võimalik roboti käivitamine sedasi, et muru- ja äärekvisensordid on välja lülitatud. See tähendab, et robotit on võimalik kasutada ka siis, kui muru seisukord on selline, et roboti täielik funktsionaalsus pole tagatud, näiteks väga lühikese või ebaühtlase murupinna puhul.

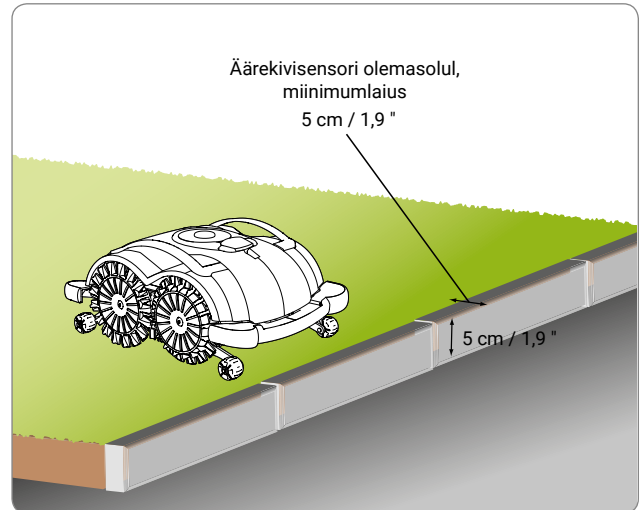
See režiim eeldab kasutajapoolset kõrgendatud tähelepanu. Lisaks tuleks enne antud režiimi kasutamist kindlasti võtta ühendust ka edasimüüjaga.

Pausitud roboti puhul on mainitud režiimi sisenemine võimalik järgnevalt (roboti käivitamine deaktiveeritud anduritega allkirjeldatud moel võib toimuda ka nutitelefoni kaudu):

Murusensor välja lülitatud – Äärekvisensor sisse lülitatud:

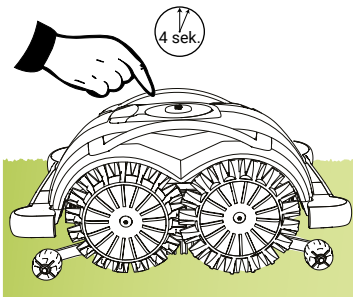
Vajutage "START/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 4 sekundit all, kuni kuulete kaht (2) järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld kaks korda vilkumas. Seda režiimi tohib kasutada ainult äärekvisensoriga mudelite puhul ja see võimaldab töötada korraga kõigest 4 äärekvisensoriga. Seda soovitatakse kasutada aedades, kus muru on sensorite ulatusest madalamal, kuid see-eest väga ühtlane.



EBATASASUS

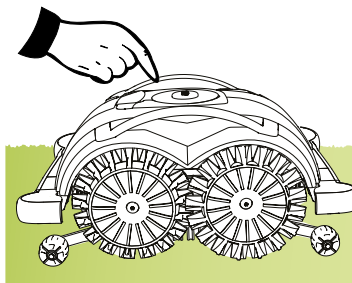


MURUSENSOR VÄLJA LÜLITATUD - ÄÄREKVISENSOR SISSE LÜLITATUD

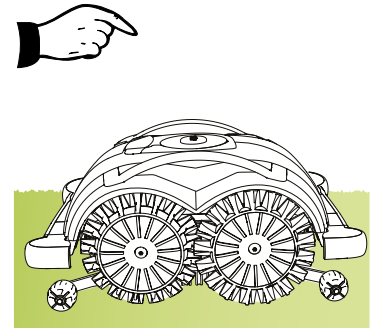
Hoidke "START/PAUSE" nuppu 4 sekundi jooksul all.



Oodake
2 piiksu  + 2 vilgutust 



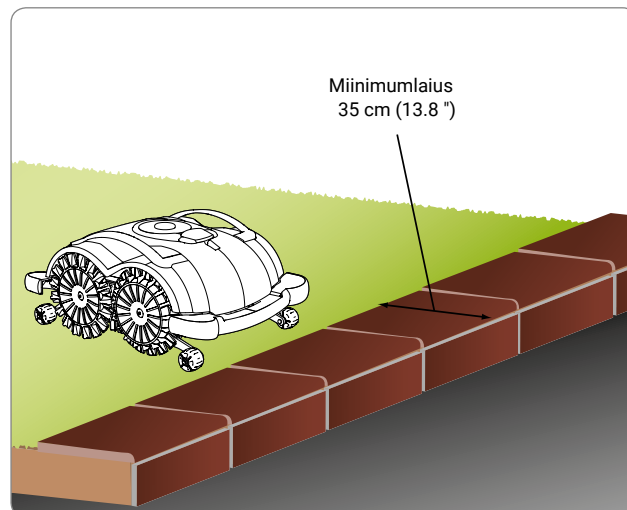
Vabastage nupp



Murusensor sisse lülitatud – Äärekvisensor välja lülitatud:

MURUSENSOR

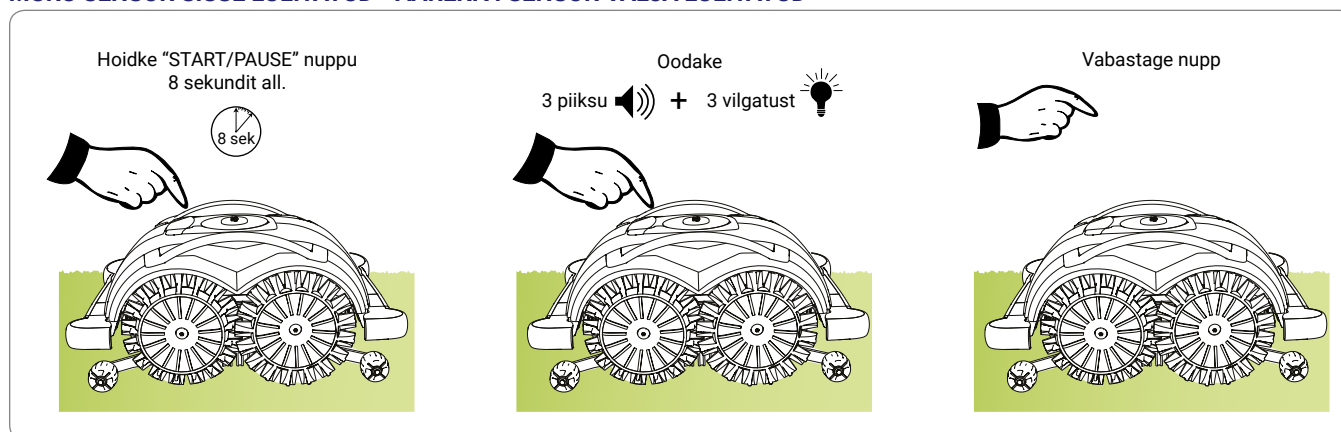
Vajutage "START/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 8 sekundit all, kuni kuulete kolme (3) järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld kolm korda vilkumas. Seda režiimi tohib kasutada ainult äärekvisensoriga mudelite puhul ja see võimaldab töötada kõigest eesmistest murusensoritega. Seda režiimi soovitatakse kasutada ebahõltselise pinnasega ja järskude languste ja/või hõreda muruga aedades.



Oht - Tähelepanu

Robot vajab selles režiimis suunamuutmiseks rohkem ruumi. Kasutage äärekvisensorita mudelite jaoks ettenähtud vahemaid.

MURU SENSOR SISSE LÜLITATUD - ÄÄREKIVI SENSOR VÄLJA LÜLITATUD

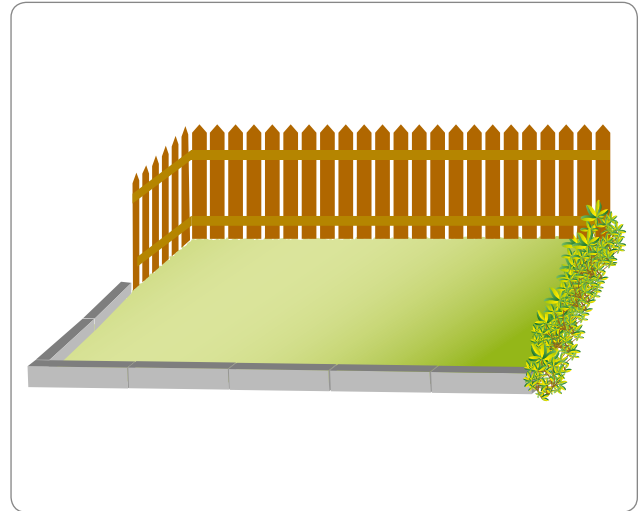


ET

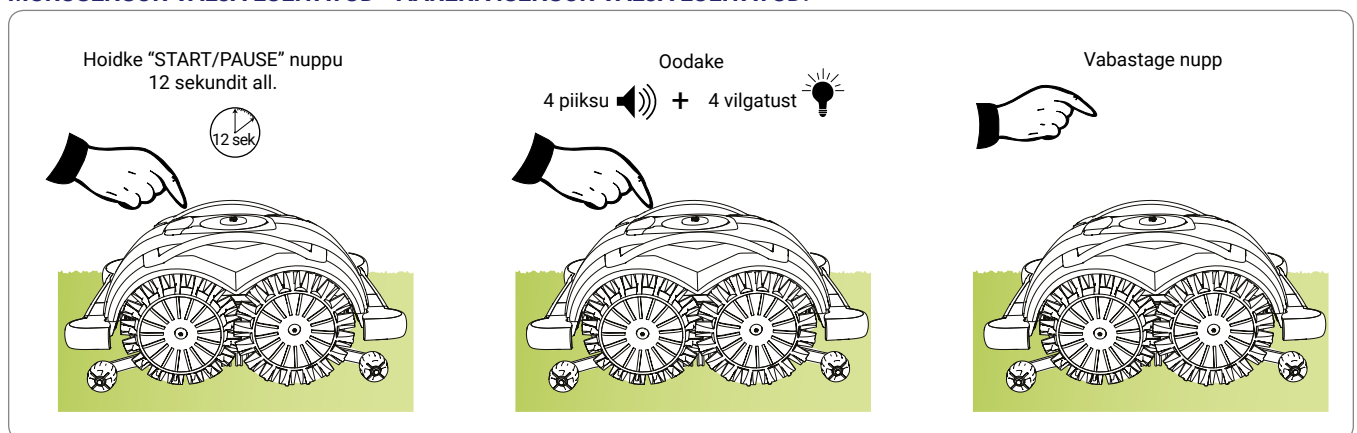
Murusensor välja lülitatud – Äärekivisensor välja lülitatud:

MURUPIIRDED

Vajutage "START/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 12 sekundit all, kuni kuulete nelja 4 järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld neli korda vilkumas. See režiim võimaldab kasutada seadet ilma igasuguste sensoriteta. See sobib kasutamiseks eriti kehvade niitmistingimuste puhul. Seda režiimi tohib kasutada ainult siis, kui muru on ümbritsetud seina, aia või hekiga.



MURUSENSOR VÄLJA LÜLITATUD - ÄÄREKIVISENSOR VÄLJA LÜLITATUD:



ROBOTI TURVALÜLITI

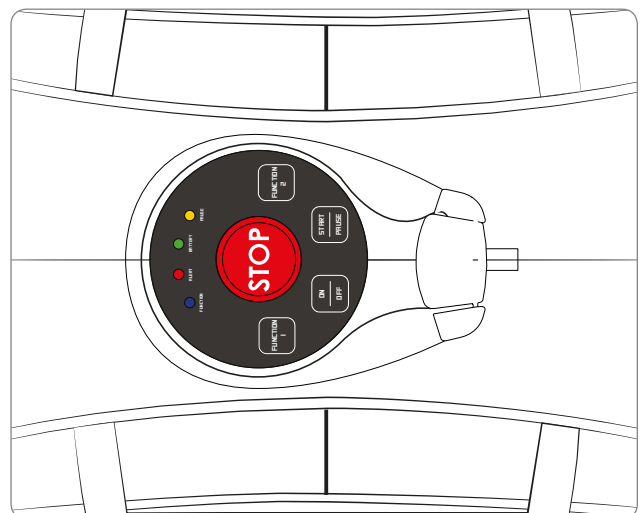
ET

Töötava roboti turvaline peatamine on võimalik mistahes ajal "PLAY/PAUSE" nupu vajutamisega.



Tähtis

Roboti turvalüliti on vajalik hooldus- ja parandustööde läbiviimiseks (näiteks puhastamiseks, löikekõrguse reguleerimiseks jne).



ROBOTI PEATUMINE

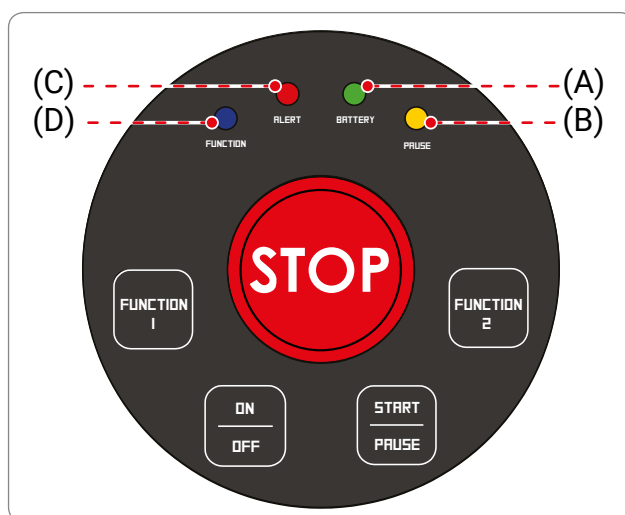
Robot peatub automaatselt järgmiste tingimuste ilmnedes:

- **Muru on niidetud:** sensor on tuvastanud, et muruniitmine on lõpetatud. Laadige seadme aku täis ja käivitage robot sõltuvalt muru kasvukiirusest ühe või kahe päeva pärast uuesti.
- **Muru puudub:** muruandurid ei tuvastanud muru olemasolu pikema aja jooksul.
- **Akud on tühjad:** akud on tühjenenud.
- **Akusäästmisrežiim:** kui akude mahtuvus on jõudnud alla tühjenenud akude mahtuvuspiiri, lülitub robot eelneva hoiatuseta täielikult välja. Ühendage robot laadijaga. Robot ei lülitu sisse koheselt, vaid mõne minuti pärast.

PAUSITUD

B. PAUSE:

- (Kollane led põleb) Pausil/pausil tühjenenud aku tõttu.
- (Kollane led vilgub aeglaselt) robot ooteasendis. Vajutage START/PAUSE nuppu kuvamaks LED infot.
- ① (Kollane led vilgub korra) muru on niidetud.
- ② (Kollane led vilgub kaks korda) muru puudub.



PIKEM TÖÖPAUS JA VIIMINE TÖÖSEISU

Roboti pikaajalise mittekasutamise korral ning enne niitmishooaega, et tagada nõuetekohane toimimine töö taasalustamisel.

1. Laadida enne talvist hoiulepanekut aku täielikult. Laadida akut vähemalt iga 5 kuu tagant.
2. Viia autoriseeritud edasimüüja juures läbi korriline hooldus. See on roboti heas töökorras hoidmise põhialus. Tavaliselt hõlmab hooldus järgnevaid operatsioone:
 - Roboti kere, löiketera ja kõikide teiste liikuvate osade täielik puhastus.
 - Roboti sisemuse puhastus.
 - Roboti töökorra kontrollimine.
 - Kulunud osade, nagu löiketera, kontroll ja vajadusel väljavahetamine.
 - Aku võimsuse kontroll.
 - Vajadusel võib edasimüüja laadida ka uue tarkvara.
3. Puhastada hoolikalt robot (vaata „Roboti puhastamine“).
4. Kontrollida võimalikke kulunud või kahjustunud komponente, nagu löiketera ja kaaluda nende väljavahetamist.
5. Paigutada robot kaitstud ja kuiva, sobiva õhutemperatuuriga 10-20 °C ja võõrastele (lapsed, loomad, muud välised kehad, jne.) raskesti juurdepääsetavasse kohta. Hoida robotit temperatuuril alla 20°C, et vähendada akude tühjaks laadimist.
6. Ühendada lahti toiteploki pistik.

Taaskäivitamine

Järgige enne roboti taaskäivitamist pikema seisuaja järel järgnevaid samme:

1. Ühendage toiteallika pistik vooluvõrku.
2. Taasaktiveerige peamine elektriline toiteallikas.
3. Laadige roboti akusid vähemalt 4 tundi.
4. Kasutage robotit pärast laadimise lõpetamist tavapärasel moel.

AKUDE TAASLAADIMINE PÄRAST PIKEMAT SEISUAEGA



Oht - Tähelepanu

Ärge laadige robotit plahvatusohtlikus ja kergestisüttivas keskkonnas.

Seadke robot laadimisala kõrvale.

1. Veenduge, et toiteallikas oleks vooluvõrku ühendatud (110V või 220V).
2. Tõstke üles pistikupesa kate.
3. Sisestage toitepistik.
4. Robot lülitub ühendumisel koheselt sisse ja kuvab aku hetkeolekut. (vaadake "LED tuled kombinatsioonide tähendus").

Ühendage laetud robot lahti ja lülitage olekusse "OFF/ON" (väljas).



Tähtis

Laadige liitiumakusid vähemalt iga 5 kuu tagant.

VIHJED KASUTAMISEKS

Allpool on toodud mõned vihjed, mis võivad roboti kasutamisel kasulikuks osutada.

- Viige roboti esmakasutamisel käskude ja peamiste funktsioonide praktiliseks selgeksõppimiseks läbi mõned testmanöövrid sõltumata sellest, et olete roboti kasutamisega juba juhendi abil põhjalikult tutvunud.
- Kontrollige ja vajadusel kinnitage peamiste osade kruvisid.
- Niitke muru vohamise vältimiseks regulaarselt.
- Ärge kasutage robotit lõiketera säästmiseks muru niitmiseks, mis on lühem kui 1 cm.
- Kui muru on varustatud vihmutisüsteemiga, veenduge et robot lõpetaks töotsükli vähemalt tund aega enne kastmise algamist. Sedasi väldite roboti ja vihmutite kahjustumist. Eemaldage robot muruplatsilt enne niisutussüsteemi käivitamist.
- Kontrollige maapinna kallet ja veenduge, et maksimumpiire ei ületata. Vastasel juhul seate ohtu nii enda kui roboti.
- Veenduge roboti kasutamise ajal, et niidetav ala oleks vaba kõrvalistest isikutest (eriti lastest, vanematest isikutest ja puudega isikutest) ning koduloomadest. Vigastuste riski miinimumini viimiseks kasutage robotit ainult siis, kui aeda ei kasutata.
- Ärge kasutage robotit vihmase või niiske ilmaga. Parima tulemuse saavutate keskpäeval ajal.



Tähtis

Kasutage seadme, eriti löiketera, hooldamise ajal Tootja poolt ettenähtud isikukaitsevahendeid. Veenduge enne hooldustööde tegemist, et robot oleks olekus OFF (väljas) (vaadake "Roboti turvalüliti").

PLAANIJÄRGSE HOOLDUSE AJAVAHEMIKE TABEL

Sagedus	Komponent	Töö tüüp	Viide
Iga nädal	Tera	Puhastada ja kontrollida tera efektiivsust. Vahetada välja, kui tera on löögi tulemusena paindunud või kui on väga kulunud	Vaata „Roboti puhastamine“ Vaata „Tera vahetamine“
	Äärekivisensor	Eemaldage liigne muru. Vahetage kahjustunud sensorid uute vastu	Vaadake "Äärekivisensorite vahetamine"
Iga kuu	Robot	Puhastada	Vaata „Roboti puhastamine“
Kord aastas või niitmishooaja lõpus	Robot	Täitke kupong volitatud teeninduskeskuses	Vaata "Pikem tööpaus ja viimine tööseisu"

ROBOTI PUHASTAMINE

1. Peatage robot (vaadake "Roboti turvalüliti").



Ettevaatust - Hoiatus

Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid.

2. Puhastage roboti välispinnad sooja vee ja leebe puhastusainega niisutatud käsna. Väänake käsna enne puhastamist liigse vee eemaldamiseks korralikult.



Ettevaatust - Hoiatus

Ärge kasutage roboti puhastamisel veejuga. Vesi võib sattuda roboti sisse ja komponente kahjustada.

3. Ärge kasutage lahusteid või benseeni, kuna see kahjustab värvitud pindasid ja plastikosid.
4. Ärge peske roboti sisemisi komponente, ärge kasutage veejuga, kuna see kahjustab elektrilisi- ja elektroonilisi komponente.



Ettevaatust - Hoiatus

Ärge kastke robotit puhastamiseks vette, kuna see pole veekindel, mistõttu kahjustuvad nii elektrilised- kui elektroonilised masinaosad.

5. Kontrollige roboti alumist osa (löiketera ja rataste piirkond) ja eemaldage roboti töövõimet mõjutav mustus.
6. Kasutage tera külge kleepunud mustuse eemaldamiseks sobivat harja.
7. Kontrollige löiketera teravust. Vajadusel teritage.

RIKETE OTSING



Le informazioni di seguito riportate hanno lo scopo di aiutare l'identificazione e correzione di eventuali anomalie e disfunzioni che potrebbero presentarsi in fase d'uso. Alcuni guasti possono essere risolti dall'utilizzatore; altri richiedono una precisa competenza tecnica o particolari capacità, e devono essere eseguiti esclusivamente da personale qualificato con esperienza riconosciuta e acquisita nel settore specifico di intervento.






Kui robot on on häireolekus (valgusdiod ALERT on süttinud või vilgub, tutvuge selle peatükiga, mis kirjeldab võimalikke lahendusi või kasutage nutitelefoni RAKENDUST selleks, mida käesolevas kasutusjuhendis pole kirjeldatud.



Ettevaatust - Hoiatus

Peatage robot ohututes tingimustes (vt "Roboti ohutu peatamine"), kui robotit tuleb kontrollida, et vältida selle tera ootamatut käivitumist.

Rike	Põhjus	Parandamine
Ebaharilik vibratsioon Robot on väga müra-rikas	Lõiketera on kahjustatud.	Vahetage vana tera uue vastu (vaadake "Lõiketera väljavahetamine").
	Lõiketera on räpane (teibijupid, köiejupid, plastikutükid jne).	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti").  Ettevaatust - Hoiatus Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid. Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.
	Robot käivitati takistustele liiga lähedal (vähem kui 1 m) või ootamatute takistuste läheduses (mahalangenud oksad, mahaunustatud esemed jne).	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti"). Eemaldage takistused ja taaskäivitage robot.
	Elektrimootori rike.	Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.
	Liiga kõrge muru.	Tõstke lõikekõrgust (vaadake "Lõikekõrguse reguleerimine").
		Niitke ala eelnevalt tavalise niidukiga.
Tööala pole täies ulatuses niidetud.	Töötundide arv on liiga väike.	Kasutage robotit iga päev.
	Lõiketera on räpane.	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti").  Ettevaatust - Hoiatus Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid. Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.
	Lõiketera on kulunud.	Vahetage lõiketera välja (vaadake "Lõiketera väljavahetamine").
	Tööala on roboti tegeliku töövõimsusega võrreldes liiga suur.	Kohandage tööala (vaadake "Tehnilised üksikasjad").
	Akad hakkavad tühjenema.	Vahetage akud välja.
	Akad ei lae end täielikult täis.	Laadige akusid järjestikku vähemalt 4 tundi.

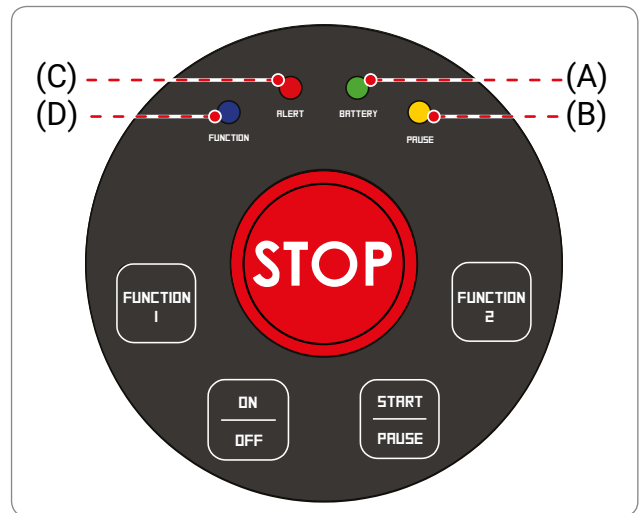
Rike	Põhjus	Parandamine
<p>“Rattamootori rike”. LED tuli vilgub.</p> <p>(Led ALERT vilgub korra - parema mootori rike). (Led ALERT vilgub kaks korda - vasaku mootori rike)</p> 	<p>Pinnas on ebaühtlane. Seadme liikumist tõkestavad takistused.</p>	<p>Kontrollige, et niidetav muruplats oleks ühtlane ja vaba aukudest, kividest või teistest takistustest. Vastasel juhul täitke augud ja eemaldage takistused (vaadake “Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine”).</p>
	<p>Üks või mõlemad rattamootorid on rikkis.</p>	<p>Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.</p>
<p>LED tule vilkumine viitab “mootori/lõiketera rikkele”.</p> <p>(3 järjestikust led ALERT vilksatust).</p> 	<p>Lõiketera on kahjustatud.</p>	<p>Vahetage lõiketera välja (vaadake “Lõiketera väljavahetamine”).</p>
	<p>Lõiketera on räpane (teibijupid, köiejupid, plastikutükid jne).</p>	<p>Peatage robot. (Vaadake “Roboti turvalüliti”).</p>  <p>Ettevaatust - Hoiatus</p> <p>Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid. Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.</p>
	<p>Robot käivitati takistustele liiga lähedal (vähem kui 1 m) või ootamatute takistuste läheduses (mahalangenud oksad, mahaunustatud esemed jne).</p>	<p>Peatage robot. (Vaadake “Roboti turvalüliti”).</p> <p>Eemaldage takistused ja taaskäivitage robot.</p>
	<p>Elektrimootori rike</p>	<p>Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.</p>
	<p>Liiga kõrge muru.</p>	<p>Tõstke lõikekõrgust (vaadake “Lõikekõrguse reguleerimine”). Niitke ala eelnevalt tavalise niidukiga.</p>
<p>“Ümberkaldumine” LED tuli vilgub.</p> <p>(4 järjestikust led ALERT vilksatust).</p> 	<p>Pinnas on liiga kaldus või selle piirid on ebaselgelt määratletud.</p>	<p>Vaadake üle paigaldamisjuhised. (vaadake “Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine”).</p>
	<p>Ümberkaldumissensori rike.</p>	<p>Püüdke robotit taaskäivitada. Probleemi püsimisel viige robot lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse remonti.</p>
<p>LED tule vilkumine viitab “sügavale kaldele”.</p> <p>(5 järjestikust led ALERT vilksatust).</p> 	<p>Robot ei tuvasta käivitamisel äärekvisensori andmeid korrektselt.</p>	<p>Puhastage sensorid ja taaskäivitage robot. Probleemi püsimisel otsustage, kas käivitate roboti ilma äärekvisensoriteta või võtate ühendust lähima volitatud teeninduskeskusega.</p>
<p>Toiteallikas ei lülitu sisse.</p>	<p>Elekter puudub.</p>	<p>Kontrollige, et toiteallikas oleks korralikult vooluvõrku ühendatud.</p>

VEATEATED

C. ALERT:

Vt peatükist „VEAD, PÕHJUSED JA LAHENDUSED” lahenduste põhjalikku selgitust.

- Ei leitud ühtegi viga.
- 1 (1 vilkumine) Parempoolse ratta mootori viga.
- 2 (2 vilkumist) Vasakpoolse ratta mootori viga.
- 3 (3 vilkumist) Lõiketera mootori viga.
- 4 (4 vilkumist) Ümberminek.
- 5 (5 vilkumist) Andur liiga kaua aktiivne.
- (Vilkuv) Peatunud STOP-nupu vajutamise tõttu.



KOMPONENTIDE VAHETAMINE

SOOVITUSED OSADE VAHETAMISEKS



Tähtis

Teostada asendus- ja parandustoiminguid vastavalt ehitaja antud juhtnõrdele või pöörduge teeninduskeskuse poole, kui antud toiminguid kasutusjuhendus mainitud ei ole.

AKUDE ASENDAMINE



Tähtis

Asendada akud volitatud teeninduskeskuses.

TERA ASENDAMINE

1. peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine”).



Tähtis

Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte löikamise ohtu.

Asendada ainult seadmega sobivate originaalteradega.

MUDEL: A060ELO

Lõiketera kood: 50_D0018_02

2. Keerake robot ümber ja seadke see sedasi, et korpus ei saaks viga.
3. Keera lõiketera (A) eemaldamiseks seda kinni (B) hoidvad kruvid.
4. Paigaldage uus lõiketera ja kinnitage kruvidega.
5. Keerake robot tööasendisse tagasi.

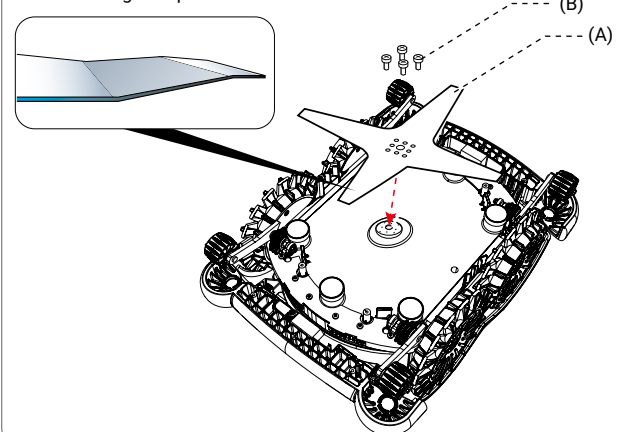


Tähtis

Kontrollige lõiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.

LÕIKETERA KINNITAMINE KRUVIDEGA

Kontrollige lõiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.



- Käesolevat toodet klassifitseeritakse selle kasuliku eluea lõpus elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmetena (WEEE) ning seda on seetõttu keelatud realiseerida tavalise olmeprügi, segaolmejäätmete (sorteerimata) ja ka sorteeritud olmejäätmete (ringlussevõetavate) hulgas.
- Kasutaja peab nõustuma toote ringlussevõetuga vastavalt kohalikule seadusandlusele; see tähendab, et ta peab eraldama elektrilised ja elektroonilised komponendid ning need viskama eraldi vastavatesse elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmejaamadesse, või siis tagastama terve seadme müüjale uue seadme ostmishetkel. Eeskirju eirav elektri- ja elektroonikaseadmete käitlemine on rikkumise toimepaneku asupaiga seadustega karistatav.
- Elektri- ja elektroonikaseadmetes sisalduvad ohtlikud ained võivad kahjustada keskkonda ja inimeste tervist, seetõttu on kasutajal oluline roll aidata kaasa elektri- ja elektroonikaseadmete korduvkasutamise, ringlussevõttu ja muud elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmete taaskasutamist.
- Kõik komponendid, mis peavad olema eraldatud ja hävitatud teatud kindlal viisil, on märgitud spetsiaalse märgistusega.



Oht - Tähelepanu

Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed võivad sisaldada ohtlikke aineid, millel võib olla kahjulik mõju keskkonnale ja tervisele. Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed tuleb realiseerida nõuetekohaselt ja ainult vastavates kogumispunktides.

- Pakend – toote pakend on valmistatud taaskasutatavast materjalist ja tuleb realiseerida jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud konteinerites või vastavates kogumiskeskustes.
- Patareid – vanad või tühjad patareid sisaldavad keskkonnale ja tervisele kahjulikke aineid ning seetõttu ei tohi neid realiseerida tavalise olmeprügi hulgas. Kasutaja on kohustatud realiseerima akud jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud kogumiskonteinerites või vastavates kogumiskeskustes.

ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY

Kinnitab ja kannab vastutust selle eest, et toode:

automaatsed akutoitega robotniidukimudelid A060ELO vastavad ohutus-, tervise- ja keskkonnakaitsealastele põhinõuetele, mis on sätestatud asjakohastes Euroopa Liidu direktiivides ja Ühendkuningriigi määrustes.

CE ja UK vastavusdeklaratsioonide täielikud tekstid on paberkandjal saadaval tootepakendis.

Zucchetti Centro Sistemi teatab samuti, et vastavalt direktiivile 2005/88/EÜ (S.I. 2001/1701) on müratase LWA usaldusväärse valimi põhjal $63,0 \text{ dB} \pm 2,0 \text{ dB}$ (sageduskarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes), garanteeritud müratase LWA on madalam kui 67 dB (sageduskarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes) ning direktiividele 2005/88/EÜ (S.I. 2001/1701 Ühendkuningriigis) ja 2006/42/EÜ (S.I. 2008/1597 Ühendkuningriigis) vastavad tehnilised toimekirjad on koostatud aadressil Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/a Terranuova B.ni (AR) Itaalia.

PRODUCT COMPLIANCE INFORMATION
ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY

Declares and assumes liability that the product:

battery-powered automatic lawnmower robot, model A060ELO comply with the basic requisites for safety, health and environmental protection provided for by the relevant EU directives and UK regulations.

The full texts of the CE and UK Declarations of Conformity are available in paper format inside the packaging containing the product.

Zucchetti Centro Sistemi also declares that, pursuant to European directive 2005/88/CE (S.I. 2001/1701 in UK), the LwA sound power level, out of a significant sample, is $63.0 \text{ dB} \pm 2.0 \text{ dB}$ (weighted on A curve and referred to 1pW), that the guaranteed LwA sound power level is less than 67 dB (weighted on A curve and referred to 1pW) and that the technical folders in compliance with European directives 2005/88/CE (S.I. 2001/1701 in UK) and 2006/42/CE (S.I. 2008/1597 in UK) are available c/o Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. via Lungarno 305/a, Terranuova B.ni (ar), Italy.

GARANTIINGIMUSED

Zucchetti Centro Sistemi S.p.A (ZCS) garanteerib oma klientidele kõigi Euroopa direktiivis 1999/44/CE sisalduvate õiguste rakendamise.

Täpsemalt on garantiiga kaetud võimalikud materjali- või tootmisvead vähemalt 2 (kaks) aastat pärast algset ostukuupäeva. ZCS ei garanteeri toote katkestusteta ega veatut tööd ning ei vastuta kahju eest, mille on põhjustanud juhiste valesti mõistmine. Lisaks sellele ei kehti käesolev garantii järgnevale: esteetilised kahjustused nagu kriimud, lõiked ja mõlgid; kuluartiklid (nt patareid), v.a. juhul, kui seadme kahjustused on tekkinud defektsete materjalide või tootmisvea tõttu; kahju, mis tuleneb toote kasutamisest lisaseadmetega, mida ei ole tootnud ega müünud ZCS; õnnetustest tulenev kahju, väärarvitamine, vale kasutamine, üleujutused, tulekahju või muud loodusnähtused või välised põhjused; kahjustused tootes, mida ZCS-i teenusepakkuja on teostanud ilma ZCS-i kirjaliku loata.

ZCS säilitab ainuõiguse parandada ja asendada (uue või hiljuti renoveeritud tootega) toodet ja selle osi, või pakkuda oma äranägemisel kogu ostuhinna hüvitamist. Hüvitamise korral tuleb toode, mille eest hüvitust saadakse, ZCS-ile tagastada ja see muutub jälle ZCS-i omandiks.

Garantiiaja jooksul parandab või asendab ZCS tavapärase kasutamise käigus kahjustatud komponente. Remont või asendamine võib hõlmata selliste osade ja/või üksuste kasutamist, mida ZCS on hiljuti remontinud. Lisaks jätab ZCS endale õiguse kasutada sama väärtuse ja konstruktsiooniga varuosi, üksusi või komponente. Remondi- või asendustöodes kasutatud osade või tööjõukulud ei pea tasuma klient. Klient tasub selle asemel transpordikulud. Kui toode või osa asendatakse, muutub mistahes asendatud objekt kasutaja omandiks ja asendatav osa läheb ZCS-i omandisse.

Käesolev garantii ei mõjuta ostja õigusi, mis on kehtestatud kehtivate siseriiklike seadustega, piiramata nende seadustega kehtestatud tasusid, mille ostja tasub garantii teostamiseks.

Osturiigi piiratud garantii tähendab seda, et garantiid kasutatakse ainult müügipunktis, kust robot osteti või lähimas teeninduskeskuses. Defektne robot tuleb viia isiklikult edasimüüjale või lähimasse teeninduskeskusesse. Ostja enda kulul kulleriga saatmise korral peab ostja pakkima pakendi originaalpakendisse ja sellega peab kaasas olema arve või ostukviitungi koopia, sh ostukuupäev, seerianumber ja probleemi kirjeldus.

TINGIMUSED JA PIIRANGUD

- Pöörduge teabe saamiseks garantii rakendamise kohta ja mistahes info saamiseks müügipunkti.
- See garantii kehtib ainult siis, kui:
 - defektne toode esitatakse koos originaalarve või ostukviitungiga, millel on näha ostukuupäev ja edasimüüja nimi.
- Käesolev garantii kaotab kehtivuse, kui:
 - toodet ei kasutata vastavalt kasutus- ja hooldusjuhiste; ja
 - paigaldus või kasutamine ei vasta kasutusjuhenditele; ja
 - seerianumber on kustunud või muutunud loetamatuks; ja
 - kasutatakse mistahes lubamata välisseadet või toodet muudetakse;
 - kasutatakse mitteoriginaalseid varuosi või tarvikuid;
 - mõnda osa või tarvikut muudetakse omavoliliselt;
 - hooldustöid teostab klient ise või neid teevad volitamata kolmandad osapooled;
 - robotis, toiteallikas, laadijas või lisaseadetes ilmneb rikkeid, mis tulenevad kliimast: nagu näiteks välkudest, laviinist, maalihetest, liigpingest, elektrilöökidest, äikesetormist, üleujutustest, loodusõnnetustest vms.
- Garantiist välja jätmine ja piirangud:
 - garantii alla ei kuulu kulumiskindlad osad, nagu näiteks harjad, lõiketerad, piirdetraadid, naelad, rihmad, rattad, kaablid ega ühenduskaablid;
 - plastmassist välisosad, milles ei ole tootmisvigu. plastmassosade värvimuutus, mis tuleneb looduslikest mõjudest või keemilistest ainetest;
 - patarei garantii on piiratud ainult tootmisvigadega ja see kehtib esimese 24 elukuu jooksul;
 - mootoritel on 2-aastane garantii, mis on siiski piiratud 3000 töötunniga.

GARANTIITEENINDUSE TAOTLEMINE

Garantiiteeninduse ja konkreetsete juhiste saamiseks selle kohta, kuhu ja kuidas ZCS-i toode hooldamiseks tagastada, tuleb võtta ühendust müügipunktiga, kust robot osteti või lähima teeninduskeskusega. Garantiioiguse kasutamiseks peab ostja esitama toote algselt edasimüüjalt saadud ostuarve või -kviitungi originaali. Garantii on piiratud riigiga, kus ZCS või volitatud edasimüüjad on toote algselt müünud.

TÄIENDAVALD MÕISTED

Kohapealne abi

- Kliendile ei ole ette nähtud tootega seotud kohapealset abi ka mitte garantiiaja jooksul.
- Kui tekib kohapeal sekkumise vajadus, võetakse tasu kõne eest ning kõnesoleva teeninduskeskuse tunnitasu.

Soovitused

- Hoidke originaalpakend alles.
- Hoidke alles arve või ostukviitung (nende puudumine põhjustab garantii katkemise).

Tähelepanu

- Klient on kohustatud kasutusjuhendit hoolikalt lugema ja rangelt järgima.

