

SISUKORD

Üldinfo	2
Kasutusjuhendi eesmärk.....	2
Tootja ja seadme identifitseerimine.....	3
Informatsioon ohutuse kohta	3
Ohutusnõuded.....	3
Turvavarustus.....	4
Ohutussignaalid.....	5
Tehniline informatsioon	6
Tehnilised andmed.....	6
Seadme üldine kirjeldus.....	7
Põhiosad.....	8
Paigaldamine	9
Pakend ja lahtipakkimine.....	9
Süsteemi paigaldamise planeerimine.....	9
Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine.....	10
Kallakud.....	13
Järsud kallakud.....	13
Võimalikud tööalas leiduvad objektid ja olulised ohutusvahemaad.....	14
Reguleerimised	15
Soovitused reguleerimiseks.....	15
Lõikekõrguse reguleerimine.....	15
Kasutamine	16
Soovitused kasutajale.....	16
Roboti lülite kirjeldus.....	16
Led tuled kombinatsioonid, tähendus.....	16
Kasutuselevõtmine.....	17
Äpi kaudu aktiveeritav.....	18
Viitkäivitus.....	18
Roboti käivitamine väljalülitatud sensoritega.....	19
Roboti turvalüliti.....	21
Roboti peatumine.....	22
Pikem tööpaus ja viimine tööseisu.....	22
Akude taaslaadimine pärast pikemat seisuaega.....	23
Vihjed kasutamiseks.....	23
Korraline hooldus	24
Soovitused hoolduseks.....	24
Plaanijärgse hoolduse ajavahemike tabel.....	24
Roboti puhastamine.....	24
Rikked, põhjused ja parandamine	25
Rikete otsing.....	25
Komponentide vahetamine	27
Soovitused osade vahetamiseks.....	27
Akude asendamine.....	27
Tera asendamine.....	27
Roboti kõrvaldamine.....	28
Vastavusdeklaratsioon	29

Käesoleva dokumendi paljundamine, ka osaline, ilma tootjapoolse kirjaliku loata, on keelatud. Tootja tegeleb pideva täiustamise poliitikaga ja jätab endale õiguse muuta käesolevat dokumenti ilma etteatamiskohustusega tingimusel, et see ei kujuta ohtu ohutusele.
© 2008 – Tekstide, illustatsioonide ja paigutuse autor: Tüpolito La Zecca. Tekste võib täielikult või osaliselt paljundada tingimusel, et viidatakse autorile.

KASUTUSJUHENDI EESMÄRK

- Antud kasutusjuhend, mis kuulub seadme täisvarustusse, on tootja poolt koostatud, et anda vajalikku informatsiooni neile, kes on volitatud seadet tema ettenähtud kasutusaja jooksul kasutama.
- Lisaks hea kasutustehnika omandamisele peavad info saajad teavet hoolikalt lugema ja sellest rangelt kinni pidama.
- Antud info on tootja poolt esitatud originaalkeeles (itaalia) ja seda võib teistesse keeltesse tõlkida, et täita õiguslikke ja/või kaubanduslikke nõudeid.
- Antud informatsiooni lugemine võimaldab vältida ohtusid inimeste tervisele ja ohutusele ja majanduslikku kahju.
- Hoida antud kasutusjuhendit kogu seadme kasutusea jooksul teadaolevas ja kergelt juurdepääsetavas kohas, et selle saaks alati kätte hetkel, kui on vaja seda lugeda.
- Mõned antud kasutusjuhendis toodud andmed ja pildid ei pruugi täpselt vastata teie omanduses olevale, aga see ei mõjuta nende funktsiooni.
- Tootja jätab endale õiguse viia sisse muudatusi ilma ette teatamata.
- Mõnede eriti oluliste tekstiosade esiletõstmiseks või mõnede tähtsate momentide näitamiseks kasutati sümboleid, mille tähendust järgnevalt kirjeldatakse.



Oht - Tähelepanu

Sümbol tähistab tõsise ohu oluorda, mille tähelepanuta jätmine võib seada tõsisesse ohtu inimeste tervise ja ohutuse.



Ettevaatust - Hoiatus

Sümbol tähendab, et on vaja käituda vastavalt, et mitte seada ohtu inimeste tervist ja ohutust ja mitte põhjustada majanduslikku kahju.



Tähtis

Sümbol tähistab eriliselt tähtsat tehnilist informatsiooni, mida ei tohi tähelepanuta jätta.

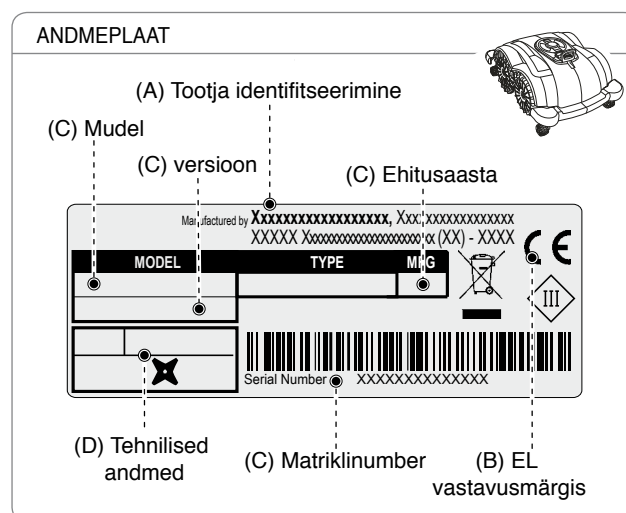
TOOTJA JA SEADME IDENTIFITSEERIMINE

Näidatud identifitseerimisplaat kantakse otse seadmele. Sellel on ära toodud viited ja olulised andmed ohutuks töötamiseks.

Mistahes vajaduse korral pöörduda tootja klienditeenindusse või mõnda volitatud keskusesse.

Mistahes tehnilise abi taotluse korral tuua välja identifitseerimisplaadil märgitud andmed, ligikaudsed töötunnid ja tekkinud defekti tüüp.

- A. Tootja identifitseerimine.
- B. EL vastavusmärgis.
- C. Mudel ja versioon / matriklinumber / ehitusaasta.
- D. Tehnilised andmed: pinge, vool, kaitsemäär, maandus, lõikelaius



INFORMATSIOON OHUTUSE KOHTA

Tootja on pööranud eritähelepanu teguritele, mis võivad seada ohtu seadmeid kasutavate töötajate ohutuse ja tervise. See teave on mõeldud kasutajate teavitamiseks sellest, millele tuleb ohu vältimiseks eritähelepanu pöörata.



OHUTUSNÕUDED



TOODE ON VARUSTATUD LÕIKETERAGA JA SEE EI OLE MÄNGUASI!

- Lugege hoolikalt läbi kogu juhend, eelkõige kõik ohutust puudutav teave, ja veenduge, et olete sellest täielikult aru saanud. Kasutage seadet ainult tootja poolt ette nähtud eesmärkidel. Järgige hoolikalt tööd, hooldust ja remonti puudutavaid juhiseid.
- Veenduge roboti töötamise ajal, et selle tööpiirkonnas ei oleks mitte kedagi eriti lapsi, vanureid ega puuetega inimesi ning lemmikloomi. Vastasel juhul soovitate plaanida roboti töö sellisele ajale, mil läheduses ei ole mitte kedagi. Jälgige seadet, kui läheduses on teadaolevalt lemmikloomi, lapsi või teisi inimesi. Kui roboti teel asub inimene või loom, peatage robot kohe.
- Tööaladel, mis piirnevad avaliku maa või eravaldusega ja mis ei ole ümbritsetud raskesti ületatava aiaga, tuleb seadme tööd jälgida.
- Robot ei ole mõeldud kasutamiseks lastele ega piiratud füüsiliste, sensoorsete või vaimsete võimete või puuduvate kogemuste ja / või teadmistega isikutele, kui neid ei jälgi nende ohutuse eest vastutav isik või kui neid ei ole õpetatud seadet kasutama. Jälgige, et lapsed seadmega ei mängiks.
- Ärge lubage kasutada robotit inimestel, kes ei tea, kuidas see töötab.
- Hooldus- ja remonditööde teostajad peavad olema täielikult kursis seadme eripära ja ohutuseeskirjadega. Lugege enne roboti kasutamist tähelepanelikult kasutusjuhendit ja veenduge, et olete selle juhistest aru saanud.
- Kasutage ainult originaalvaruosi: ärge tehke robotis muudatusi; ärge muutke, kõrvaldage ega jätke välja paigaldatud ohutusseadmeid. Tootja keeldub igasugusest vastutusest, kui on kasutatud varuosi, mis ei ole originaalvaruosad. Selle nõude eiramine võib põhjustada tõsist ohtu ohutusele ja inimeste tervisele.
- Kontrollige, et murul ei oleks mänguasju, tööriistu, oksid, riideesemeid ega muid esemeid, mis võivad terasid kahjustada. Kui need esemed on murul, võivad need põhjustada roboti kahjustumist või selle blokeerida.
- Roboti peale ei tohi istuda. Ärge tõstke kunagi liikuvat robotit tera kontrollimiseks ega roboti

teisaldamiseks. Ärge pange käsi ega jalgu liikuva seadme alla.

- Ärge kasutage robotit, kui sprinkler töötab. Programmeerige sellisel puhul robot nii, et see ei töötaks sprinkleriga üheaegselt. Ärge peske robotit kõrge surve all veejoaga ega kastke seda osaliselt ega täielikult vette, kuna see ei ole veekindel.
- Võtke enne seadme mistahes kasutajapoolset reguleerimist või hooldamist selle toide välja ja aktiveerige ohutusseadis. Kasutage tootja poolt ette nähtud isikukaitsevahendeid; kasutage lõiketeraga tegeledes kindlasti kaitsekindaid. Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Ärge kasutage kahjustatud lõiketeraga robotit. Lõiketera tuleb välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, mille välisosad on kahjustunud. Kui ilmneb mehaanilisi vigastusi, tuleb kahjustunud osad välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, kui selle trafo toitejuhe on kahjustatud. Kahjustatud toitejuhe võib põhjustada kokkupuutumist pingestatud osadega. Tootja, selle esindaja või sarnase kvalifikatsiooniga isik peab juhtme ohuolukordade vältimiseks välja vahetama.
- Kontrollige korrapäraselt robotit visuaalselt ning veenduge, et roboti tera, kinnituskruvid ega lõikemehhanism ei oleks kulunud ega kahjustatud. Veenduge roboti töökindluse tagamiseks, et kõik mutrid, poldid ja kruvid oleksid pinguldatud.
- Kui robot kasutamise ajal ebaharilikult vibreerub, vajutage seadme peatamiseks stopp-nupule ja eemaldage toitepistik pistikupesast.
- On rangelt keelatud kasutada või laadida robotit plahvatus- ja tuleohtlikus keskkonnas.
- Kasutage ainult tarnija poolt kaasa antud akulaadijat ja toiteallikat. Ebaõige kasutamine võib põhjustada elektrilööki, ülekuumenemist või söövitava akuvedeliku lekkimist. Lekke korral tuleb pesta akut vee / neutralisaatoriga; vedeliku silma sattumise korral tuleb pöörduda arsti poole.

TURVAVARUSTUS

1. Kaitseraud

Kokkupuutel kõva esemega, mis on kõrgem kui 9 cm (3,54"), on löögiandur sisse lülitatud, robot peatab liikumise selles suunas ja pöörab takistust vältides tagasi.

2. Inklinomeeter

Juhul, kui robot töötab pinnal, mis on kaldus rohkem, kui tehnilised näitajad lubavad või kui läheb ümber, robot peatab lõiketera.






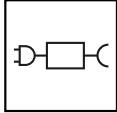

3. Hädaseiskamise lüliti

Asetseb juhtpaneelil kirjaga "STOP" suuremalt, kui teised klahvistikul olevad juhtimiseseadmed. Seda nuppu töötamise ajal vajutades peatub robotmuruniitja.

4. Liigvoolukaitse

Iga mootorit (tera ja rattad) jälgitakse pidevalt töötamise ajal igas olukorras, mis võib põhjustada ülekuumenemist. Juhul, kui rataste mootoris esineb liigvool, proovib robot vastupidises suunas. Kui liigvool püsib, robot peatub teatades veast. Kui liigvool tekib lõiketera mootoris, on kaks sekkumise vahemikku. Kui näitajad jäävad esimesse vahemikku, teeb robot manöövreid lõiketera vabastamiseks. Kui liigvool on kaitse vahemiku all, robot peatub teatades mootori veast.

OHUTUSSIGNAALID

	<p>Enne seadme kasutamist, lugeda tähelepanelikult kasutusjuhendit.</p>		<p>Hoiduda seadmest turvalises kauguses selle töötamise ajal.</p> <p>Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.</p>
	<p>Keerlevat löiketera mitte puutuda, käsi ja jalgu mitte panna liikuva seadme alla. Enne seadme juurde minemist tuleb oodata, et löiketera ja keerlevad osad on täielikult peatunud.</p>		<p>Ettevaatust! Seadet ei tohi puhastada ega pesta veepihustiga.</p> <p>Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.</p>
	<p>Seadme peale astumine on keelatud.</p>		<p>Kasutage robotit ainult toiteallikatega, mis on ära toodud selle „Tehniliste andmete” peatüki tehnilises teabes.</p>
	<p>Enne seadme kallal töötamist või selle tõstmist käivitada turvasüsteem.</p>		

Kirjeldus		Mudel
		7060DE0
Maksimaalne niitmiseks soovitatav pind		
Töövõimsus (-20%(*))	m ² (sq ')	200 (2150')
Omadused		
Mõõtmed (A x K x S)	mm	409x199x335
Roboti kaal koos Akuga	kg	8,3
Lõikekõrgus (Min-Maks)	mm (")	42-48 (1.65-1,88 ")
4 haruga lõiketera läbimõõt	mm (")	250 (9,84 ")
Ajam		4WD
Lõiketera kiirus	RPM	4000 Lõiget
		3000 Hooldus
Liikumiskiirus	Meetrit / Minutis	18 (59 ')
Maksimaalne juhitud ja soovitatav kalle (*)	%	50% lubatud sõltuvalt muru tingimustest ja paigaldatud lisaseadmetest. 40% maksimaalsest juhitud ja soovitatavast. Korrapärase muru tingimustes.
Töökeskkonna temperatuur	Max °C	ROBOT -10°(14 F.) (Min) +42° (107 F.) (Maks) AKULAADIJA -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Maks)
Mõõdetud müratase	dB(A)	65
Veekaitse aste	IP	IP21
Elektrinäitajad		
Toitja (liitiumakule)		Mean Well OWA-60E-30ZCT Input: 100 - 240 V~; 1,2 A; 50/60 Hz; Klass 2 output: 29.4 V ==; 2.0 A
Akude ja laadimise tüüp		
Laetav liitium-ioon aku		25.9V - 5.0Ah
Akulaadija		29.4 Vcc - 2,0 Ah
Keskmine laadimisaeg	hh:mm	3:00
Keskmine tööaeg pärast laadimistsükli lõppu (*)	hh:mm	2:00

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

Seadmed / lisaseadmed / funktsioonid		
Murutuvastussensor (patenteeritud)	N.	6
Takistuse (Astmete) tuvastamise sensor		seeriavarustus
Niidetud muru tuvastamise sensor		seeriavarustus
8-haruline tera		Mõeldud spetsiaalselt varajase kasvuperioodi kiirelt kasvava muru jaoks, mis vajab suuremat niitmisevõimsust. tellimisel

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

SEADME ÜLDINE KIRJELDUS

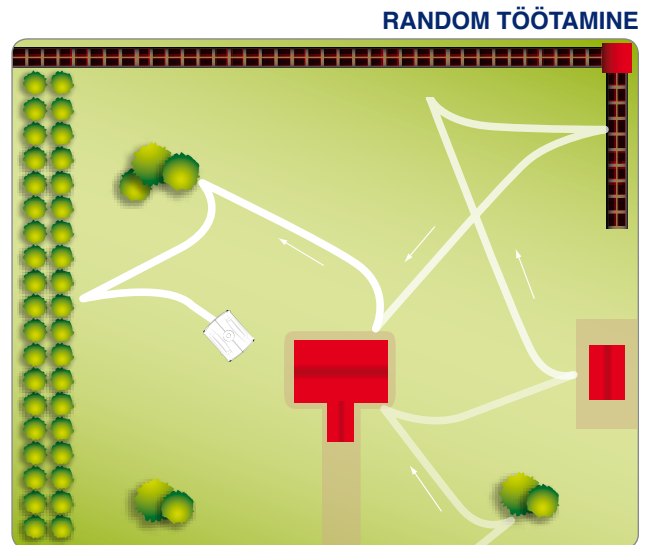
Seadme näol on tegu automaatseks, kellaajast sõltumatuks muruniitmiseks kavandatud ja ehitatud robotiga.

Seade on sõltuvalt niidetavast murust väike, kompaktne, vaikne ja lihtsalt käsitlevat.

Robot niidab sillutise ja/või tõketega (aiad, seinad jne) piiratud ala.

Kui robot tuvastab muru puudumise või põrkab takistuse otsa muudab see suunda ja hakkab niitma uues suunas.

Lähtuvalt tööpõhimõttest ("juhuslik") niidab robot muru terve piiratud piirkonna raames (vaadake joonist).

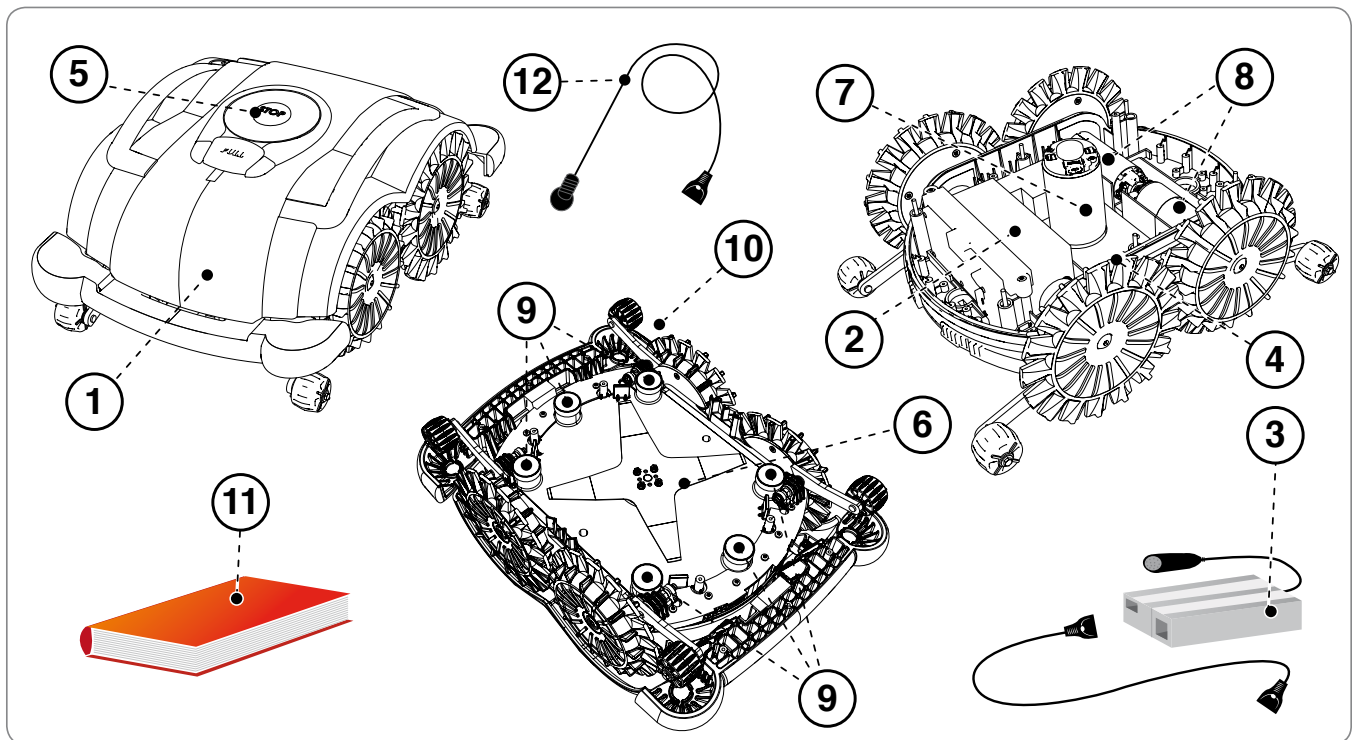


Maksimaalne niidetav murupind sõltub erinevatest näitajatest, nagu:

- niidetava ala omadused (ebakorrapärane välispiir, ebaühtlane pind, sektsioonilised alad jne);
- muru omadused (muru kõrgus ja tüüp, niiskus jne);
- lõiketera seisukord (teravus, muru või prügi kuhjumine jne);
- roboti mudel ja paigaldatud akude tüüp

PÕHIOSAD

MUDEL		7060DE0
versioon		A
①	Robot	✓
②	Aku	✓
③	Toiteplokk	✓
④	Emaplaat	✓
⑤	Juhtpaneel	✓
⑥	Lõiketera	✓
⑦	Elektrimootor	✓
⑧	Elektrimootor	✓
⑨	Sensordid	✓
⑩	Sensor takistuse tuvastamiseks	✓
⑪	Kasutusjuhend	✓
⑫	Laadimispistikud/-kontaktid	✓



ET

PAKEND JA LAHTIPAKKIMINE

Seade tarnitakse nõuetekohaselt pakituna. Lahtipakkimisel võtta see välja ettevaatlikult ja kontrollida osade terviklikkust.



Ettevaatust - Hoiaus

Lämbumisohtu vältimiseks hoida kiled ja plastikmahutid eema imikutest ja väikelastest!



Tähtis

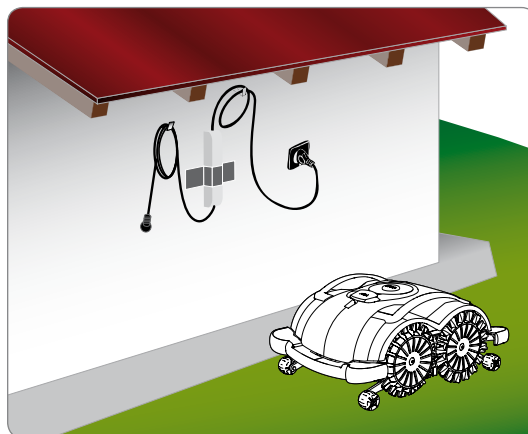
Säilitada pakkimismaterjal tulevikus kasutamiseks.

SÜSTEEMI PAIGALDAMISE PLANEERIMINE

Roboti paigaldamine pole raske, kuid vajab parima võimaliku toiteploki asukoha.

Seadke toiteplokki lihtsalt ligipääsetavasse kohta.

- Toiteplokki peab olema hästiõhutatud kohas ning otsese päikesevalguse ja ilmastikuolude eest varjatud.
- Toiteplokki ei tohi olla otsekontaktis maapinna või niiskete keskkondadega.



Ettevaatust - Hoiaus

Paigaldada toiteplokki lastele kättesaamatusse kohta. Näiteks kõrgemale kui 160 cm (63").



Ettevaatust - Hoiaus

Elektriühenduse tegemiseks on vajalik, et paigalduspiirkonna läheduses oleks pistikupesa. Veenduda, et toitevõrku ühendamise oleks vastavuses antud valdkonnas kehtivate seadustega. Täiesti ohutuks töötamiseks peab elektrisüsteem, kuhu toiteplokki ühendatakse, olema varustatud korralikult toimiva maandusega. Toitevooluring peab olema kaitstud jääkvoolukaitsmega (rCd), mille aktiveerimisvool ei ületa 30 mA.



Tähtis

Soovitav on paigaldada grupp elektriseadmete kappi (väljas või sees), mida saab võtmega sulgeda ja mis on õige õhuvahetuse säilitamiseks hästi ventileeritud.



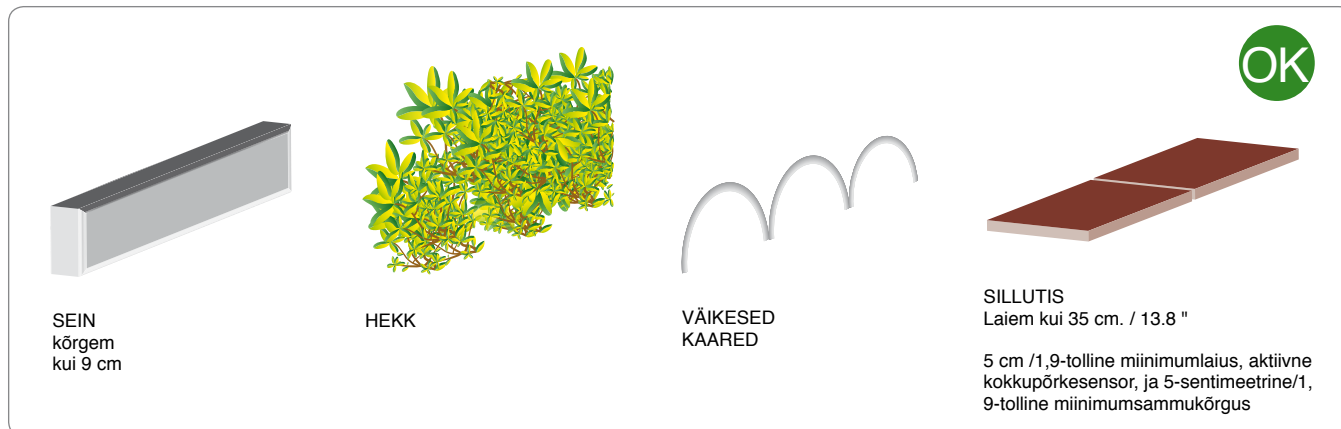
Ettevaatust - Hoiaus

Tagada, et juurdepääs toiteploki oleks lubatud ainult volitatud isikutele.

Niidetava muru ettevalmistamine

1. Veenduge, et niidetav muru oleks ühetasane ja ei varjaks aukusid, kive või teisi takistusi. Vastasel juhul täitke kõik pinnases olevad augud ja eemaldage takistused. Kui takistusi pole võimalik eemaldada, tuleb sellised kohad selgepiirilisel kindlaks määrata ja vastava kaitsega ümbritseda.
2. Veenduge, et ükski niitmispirkonna sisse jääv pind ei ületaks lubatavat kallet (vaadake "Tehnilised näitajad").

Murupinda tajuvad sensorid lubavad robotil muruplatsil vabalt liikuda. Muru tuleb üle kontrollida ja ette valmistada, et robotil oleks muruvabade pindade tuvastamiseks piisavalt ruumi. Järgige roboti õige ja ohutu kasutamise tagamiseks hoolikalt allpool toodud punkte.

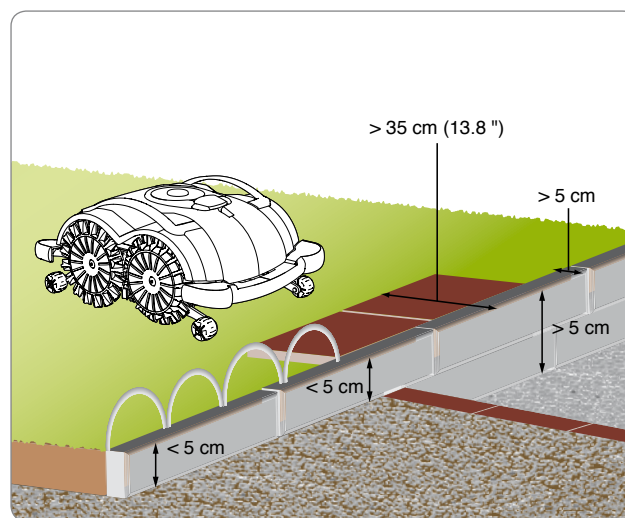


Piiride/kaitsetõkete tüübid, mida tohib kasutada roboti tööala määramiseks.

Sillutis

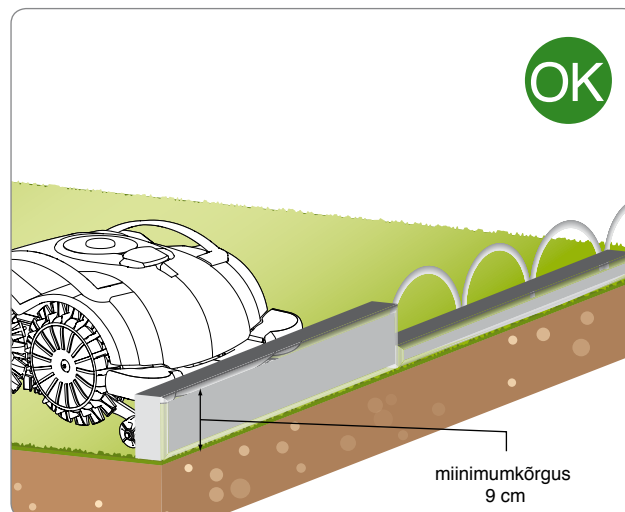
Kokkupõrkesensoriga robot nõuab vähemalt 5 sentimeetri kõrgust kiviäärast ning vähemalt 5-sentimeetrist astmekõrgust. Vähem kui 5 sentimeetri kõrgused servad või vähem kui 5 sentimeetri kõrgused astmed peavad olema kaitstud täiendava sillutisega või kaitstud maha asetatud kaartega, nagu joonisel näidatud, nii et robot satub neisse ning muudab suunda.

Robotid, millel ei ole põrkesensorit või mille andur välja lülitatakse, vajavad sujuvalt peatumiseks ja suuna muutmiseks vähemalt 35 sentimeetri jagu sillutist.



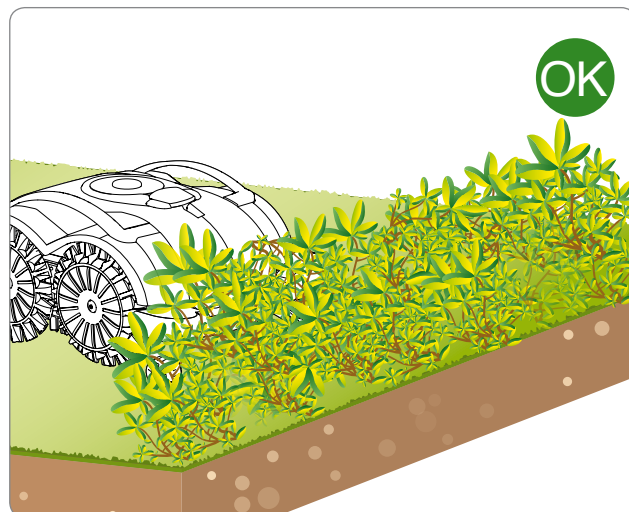
Sein

Tööala piire määrav perimeetrisein, mille kõrgus on vähemalt 9 cm või kõrgem. Madalamate seinade puhul tuleb piirkond kaitsta kaartega või sobiva sillutisega.



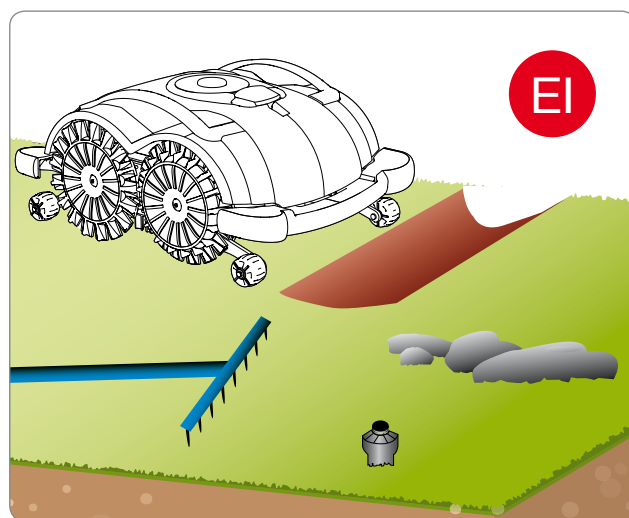
Hekk

Tööala on võimalik piirata ka hekkidega.



Augud

Tööala peab olema puhas aukudest ja lõhedest. Kontrollige enne roboti käivitamist, et muru oleks puhas kõrvalistest objektidest, nagu mänguasjad, väikesed kivid, oksad või maapinnast väljaulatuvad vihmutid, mis võivad roboti toimimist takistada või lõiketera kahjustada.



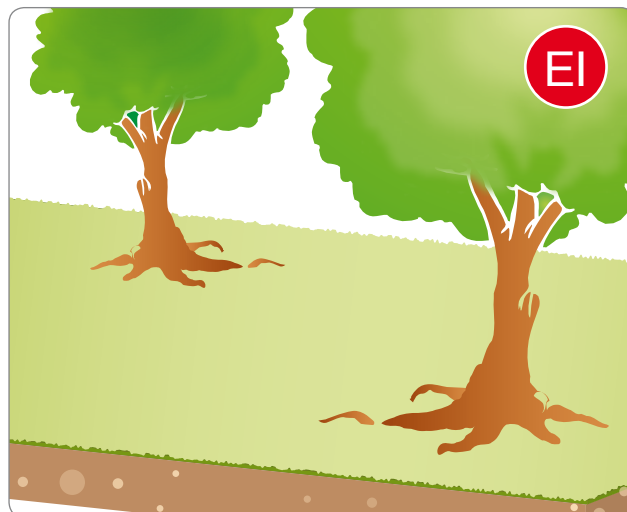
Takistused ja kaitsepiirded

Joonised näitavad sobiva tööala sisse jäävaid ja seda ümbritsevaid elemente. Puujuurte või maapinnal olevate juhtmete olemasolul tuleb ligipääs neile objektidele sillutise, seinte või muude takistustega tõkestada, kuna nendega kokkupuutumine võib robotit kahjustada. Roboti normaalset toimimist mittetakistavad objektid (puud, postid) ei vaja kaitsmist.



Juured

Ärge jätke mitte mingil juhul tööalasse kaitsepiiretega ümbritsemata ohtlikke (puujuured, väljaulatuvad torud, tööriistad jne) objekte, kuna need takistavad roboti tööd.

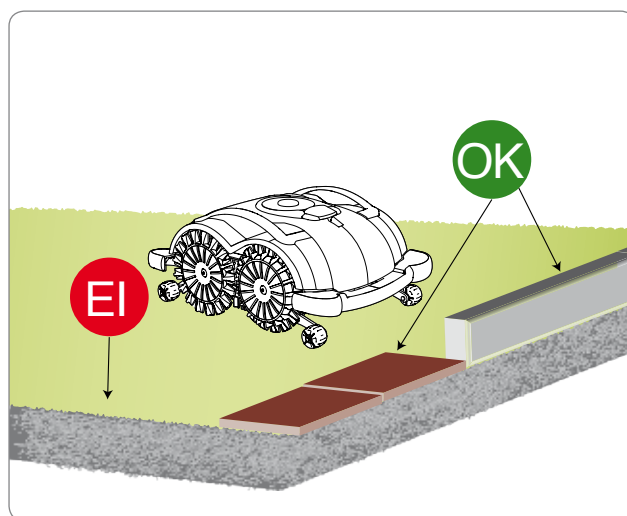


Peenkruus



Oht - Tähelepanu

Robot ei tuvasta muru ääristamiseks kasutatud peenkruusa, lehti või väiksemaid kive. Kasutage muruplatsi ääristamiseks sobivaid piirdeid.

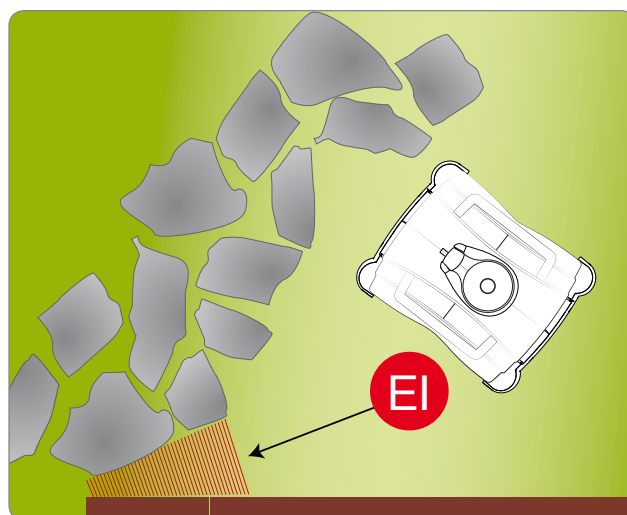


Teravad nurgad



Oht - Tähelepanu

Kitsalt lõppevates muruplatsi osades, nagu on näidatud joonisel, ei saa robot korralikult liikuda. Seetõttu tuleb need osad niidetavast alast välja arvata, kuna vastasel juhul võib robot seatud piiridest väljuda.



KALLAKUD

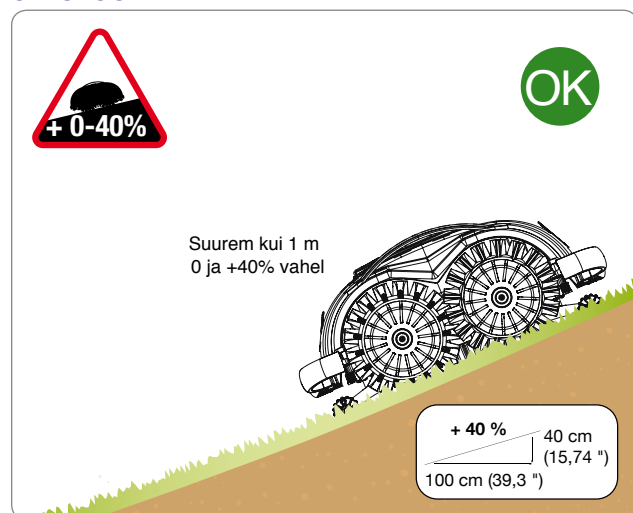
Veenduge, et ükski muruplatsi osa ei ületaks lubatud kaldenurka (vaadake "Tehnilised näitajad"). Järsemate kallakutega piirkondade niitmine pole võimalik (vaadake järgnevaid punkte). Järsemaid kallakud tuleb seetõttu niidetavast alast välja arvata.



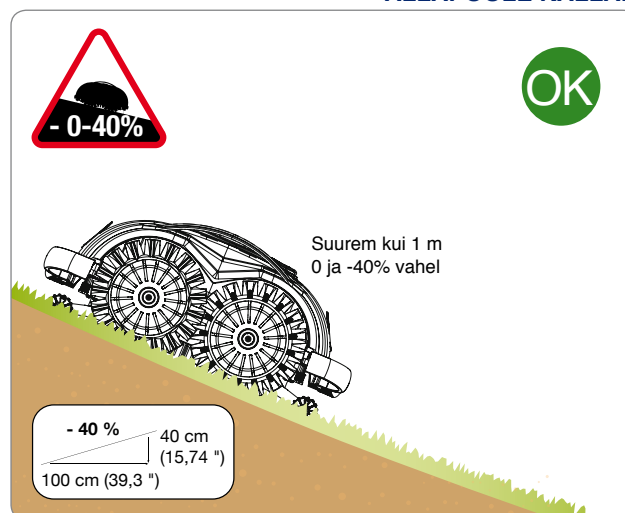
Tähtis

Roboti sensorid on suutelised tuvastama robotile üle jõu käivaid kallakuid. Roboti liikumissuunda muudetakse, vältimaks roboti ümberminekut või toimimistõrget. Lisaks tuleks liigjärskude kallakutega alad muruplatsist välja arvata ja vastavalt piirata. Soovitame robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



Robot tajub kuni 40% kallaku kõrguseerinevust, kui kallak langeb ühtlaselt vahemaa tagant, mis on pikem kui üks meeter.

JÄRSUD KALLAKUD

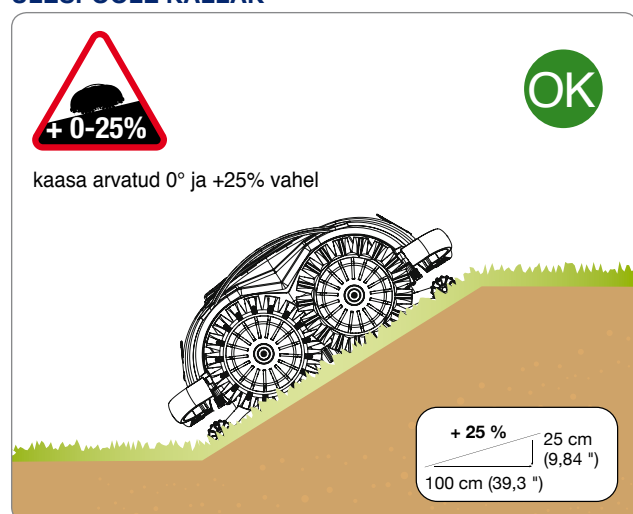
Roboti turvasüsteem tõlgendab järskede kaldemuutusi (üle 25°) anomaaliana ja muudab roboti liikumissuunda, et robot liiguks tagasi ohutusse piirkonda ja saaks niitmise jätkata. Robot võib liigjärsku kallakuna käsitleda ka järk-järgult maapinnast väljaulatavaid ja tõusvaid puukande või lillepeenarde ääristamiseks kasutatavaid kive.



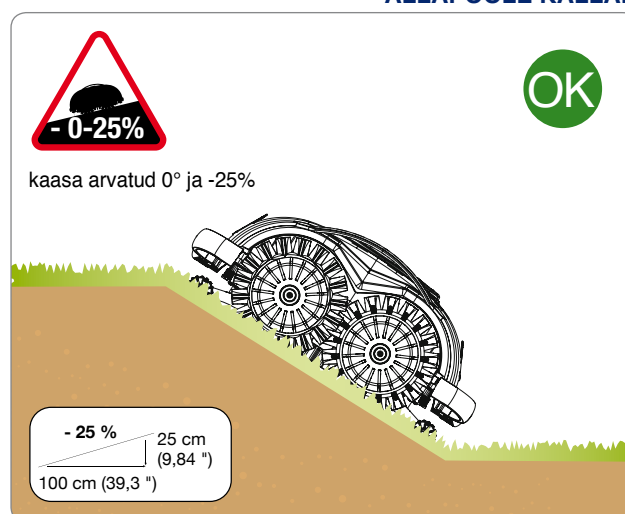
Tähtis

Soovitame robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



Robot tajub kõrgusemuutusi kuni 25% kallakute puhul, kui kalle algab ootamatult.

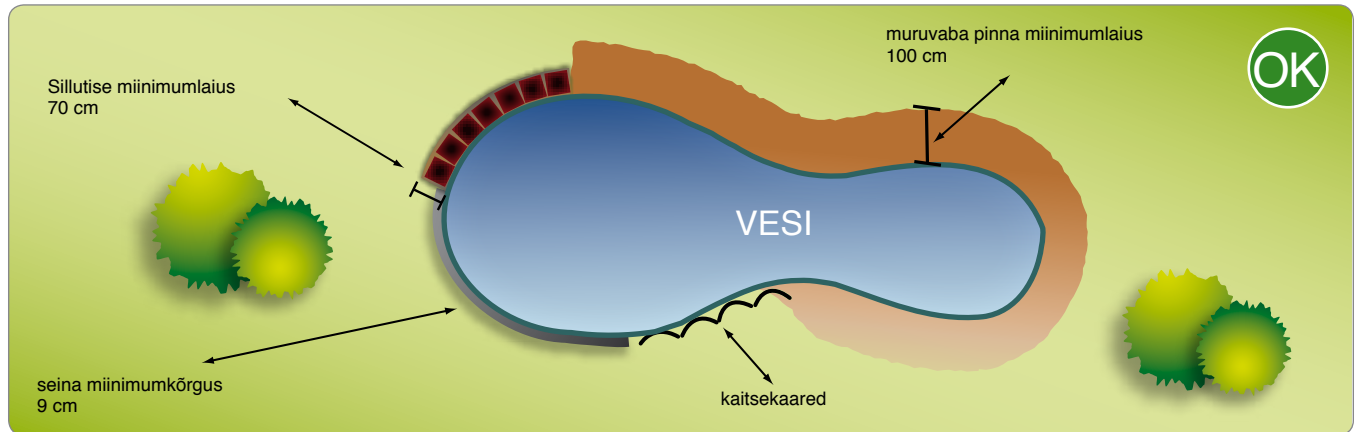


Tähtis

Märgitust suurema kallakuga piirkondi pole võimalik robotiga niita.

VÕIMALIKUD TÖÖALAS LEIDUVAD OBJEKTID JA OLULISED OHUTUSVAHEMAAD

SOBIV BASSEINI ETTEVALMISTUS



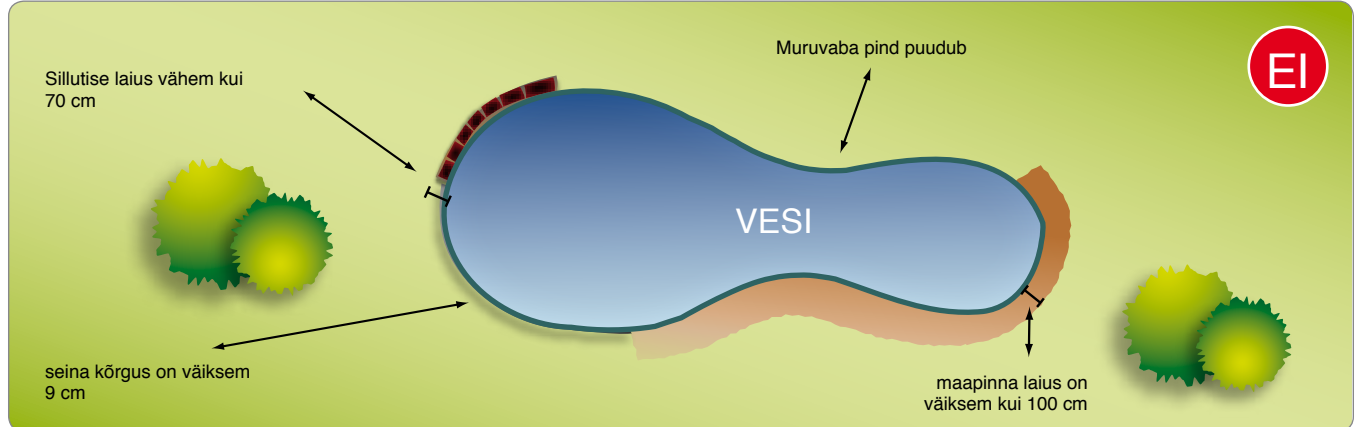
Ülalpool toodud joonis kujutab õigesti piiratud tööala.



Tähtis

Robot tuvastab lehtedega taimed tavaliselt muru pähe. Lehtedega taimede olemasolul soovitame suurendada kaugust äärest umbes 20 cm võrra.

SOBIMATU BASSEINI ETTEVALMISTUS



Ülalpool toodud joonis kujutab valesti piiratud tööala.



Tähtis

Kasutaja peab seadistuste tegemisel järgima kõiki antud juhendis kirjeldatud juhtnööre. Ärge tehke seadistusi, mida pole käesoleva kasutusjuhendiga ette nähtud. Spetsiifilisi, antud kasutusjuhendis mitte mainitud seadistusi tohib teha ainult tootja volitatud teeninduskeskuste personal.

LÕIKEKÕRGUSE REGULEERIMINE

1. Peatage robot, vajutades "ON/OFF" nuppu (vaadake "Roboti turvalüliti").
2. Keerake robot ümber ja seadke see sedasi, et kaitsekate ei saaks viga.



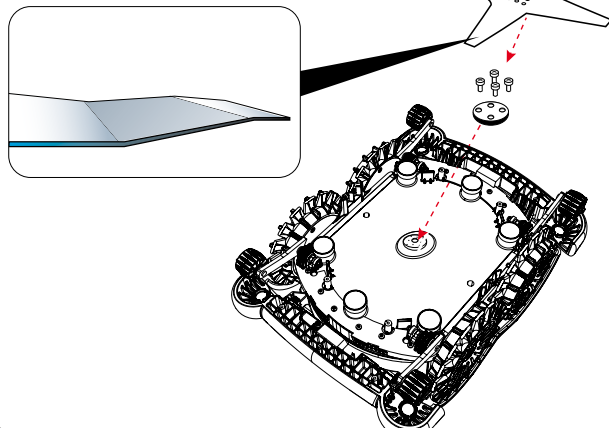
Tähtis

Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid.

3. Keerake lõiketera eemaldamiseks seda kinnihoidvad kruvid lahti.
4. Niidukõrguse reguleerimiseks paigalda või eemalda vaherõngas.
5. Seadke tera oma kohale tagasi ja kinnitage kruvidega.
6. Keerake robot tööasendisse tagasi.

PAIGALDAGE VAHERÕNGAS JA TERA KRUVIDEGA

Kontrollige lõiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.



Tähtis

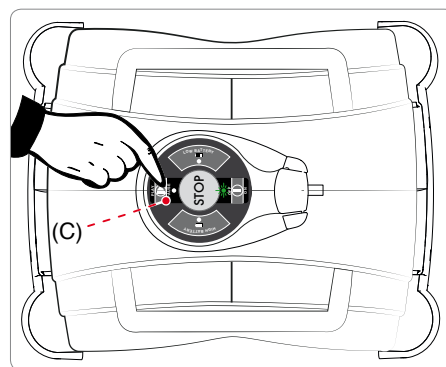
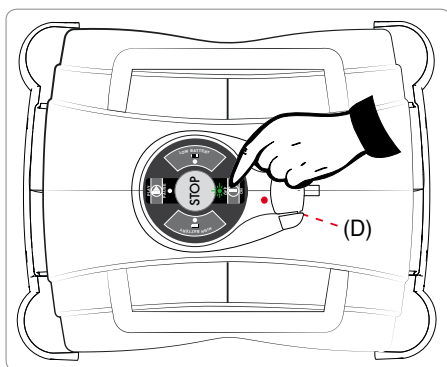
Vähenda niitmiskõrgust astmeliselt. Soovitav on lisada vaheseib iga 2-3 päeva järel, kuni ideaalselt soovitud muru pikkuseni.



Tähtis

- Soovitame roboti esmakasutamisel lugeda hoolikalt antud kasutusjuhendit, eriti ohutus-informatsiooni, ja selle endale täies ulatuses ka selgeks teha.
- Kasutage robotit ainult Tootja poolt ettenähtud otstarbel. Ärge muutke seadet ette - nähtust erineva tulemuse saavutamiseks.
- Vältige roboti ja selle liseseadmete kasutamist karmides ilmastikutingimustes, eriti siis kui on olemas äikeseoht.

ROBOTI LÜLITITE KIRJELDUS



Joonis kujutab lülitite asukohta masinal.

D. ON/OFF: vajutage roboti sisse/väljalülitamiseks.

C. PLAY/PAUSE: vajutage roboti käivitamiseks või peatamiseks ooterežiimis.

LED TULEDE KOMBINATSIOONID, TÄHENDUS

TÖÖREŽIIMIS ROBOT

A. HIGH BATTERY: ● (ROHELINE LED PÕLEB)
aku on täis.

B. LOW BATTERY: ❶ (PUNANE LED VILGUB KORRA)
aku on pooltühi.

● (PUNANE LED PÕLEB)
aku on tühjenemas.

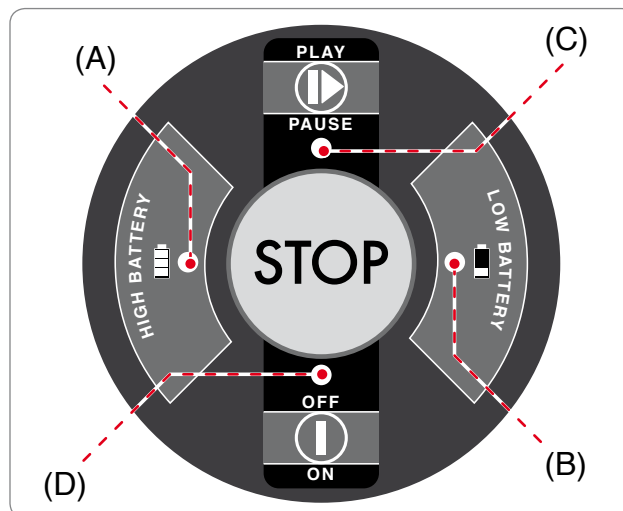
C. PLAY/PAUSE: ● (KOLLANE LED PÕLEB)
paus, paus tühjeneva aku tõttu.

● (KOLLANE LED VILGUB AEGLASELT)
robot ooteasendis. Vajutage PLAY/PAUSE nuppu kuvamaks LED infot.

❶ (KOLLANE LED VILGUB KORRA)
muru on niidetud.

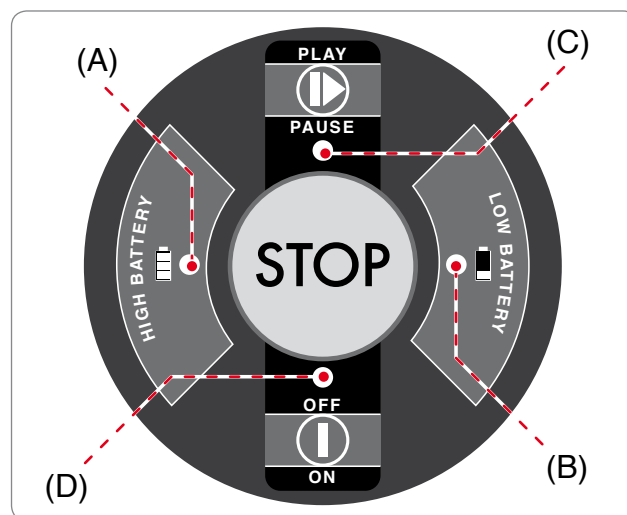
❷ (KOLLANE LED VILGUB KAKS KORDA)
muru puudub.

D. ON/OFF: ● (ROHELINE LED PÕLEB)
robot töötab.



LAADIMISEL ROBOT

- A. HIGH BATTERY:** ● (ROHELINE LED PÕLEB)
aku on täis.
- ① (ROHELINE LED VILGUB KORRA)
ku on pooltühi.
-
- B. LOW BATTERY:** ● (PUNANE LED PÕLEB)
aku on tühjenemas.
-
- C. ON/OFF:** ● (PUNANE LED PÕLEB)
robot on tööseisus.



KASUTUSELEVÕTMINE

1. Veenduge, et murupinna kõrgus oleks roboti töötamiseks sobiv.
2. Seadistage soovitud lõikekõrgus.
3. Veenduge, et tööala oleks korralikult piiratud ja robot saaks tõrgeteta toimida. Selleks välistage peatükis "Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine" ja sellele järgnevatel peatükkides toodud roboti tööd takistavad tegurid.
4. Asetage robot laadimisala lähedusse.
5. Tõstke üles pistikupesade kate. Sisestage toitepistik. Pärast edukat ühendamist pöörab robot automaatselt nii, et akutase on näha. (vaadake „LED-kombinatsiooni tähendus”).
6. Laadimise lõpetamiseks ühendage robot pistiku küljest lahti ja vajutage „OFF/ON”. Esimesel laadimiskorral peavad patareid jääma pistikuga ühendatuks vähemalt 4 tunniks.
7. Seadke robot murupinnale, kus on igas suunas vähemalt 1 meetri jagu vaba ruumi.
8. Vajutage "ON/OFF" nuppu ja oodake paar sekundit, et robot saaks käivituda.
9. Vajutage roboti töötsükli aktiveerimiseks "PLAY/PAUSE" nuppu.

Juhul kui robot on peatükis "Roboti peatumine" kirjeldatud põhjustel peatunud, aktiveerige turvapidur ja ühendage robot laadimiseks laadijaga.



Tähtis

Heade niitmistulemuste ja sensori korrektse toimimise tagamiseks ärge käivitage robotit vihmase ilmaga või väga niisketes oludes. Parima tulemuse saate niites keskpäeval ajal.

ÄPI KAUDU AKTIVEERITAV

Robotil on sisseehitatud Bluetooth-seade, mis võimaldab seda nutitelefoni kaudu programmeerida ja juhtida.

Laadige rakendus alla oma nutitelefoni või tahvelarvutisse Google Play või Apple Store'1 kaudu. Aktiveerige rakendus ja järgige Robotiga ühenduse loomiseks kaasasolevat nõustajat.

Esialgusel juurdepääsul on tehases seadistatud PIN-koodiks "0000". Roboti turvalisuse huvides muutke PIN-kood niipea kui võimalik.

Rakendus võimaldab teil:

- käivitada ja peatada robot;
- robotit aktiveerida viivitusega;
- lõikamise ajal robotit juhtida;
- muuta andurite olekut;
- näha roboti olekut, häireid ja võimalikke vigu.

VIITKÄIVITUS

Vajadusel on võimalik lükata roboti käivitumist edasi kuni 24 tundi.

Vajuta "ON/OFF" nuppu. Mõne sekundi pärast lülitub robot sisse. Vajuta "ON/OFF" nuppu sekundite vahedega nii palju kordi, kui mitme tunni pärast robot tööle peaks minema.

Soovitud viivituse sisestamise järel oodake robotilt kinnitavat piiksatust.

Robot on ooterežiimil kuni seadistatud töötsükli alguse saabumiseni.

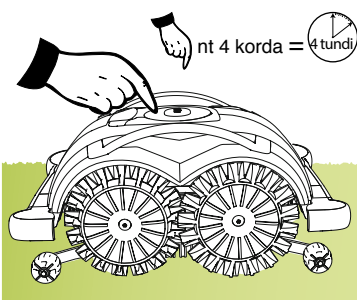




Tähtis

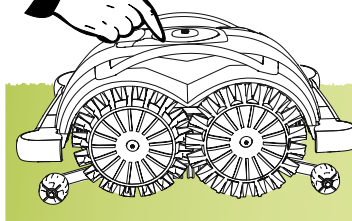
Veateadete puhul lülitage robot välja, hoides all "ON/OFF" nuppu. Seejärel taastage käivitamisjärjestus.

VIIVITUS SEADME KASUTAMISE AJAL

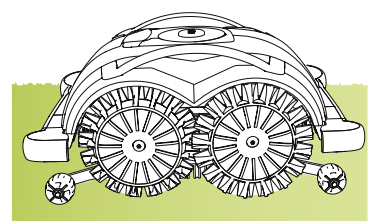
Vajutage pausitud robotil "OFF/ON" nuppu. Iga vajutus pikendab viivitust ühe tunni võrra



Oodake
4 piiksatust  =  4 tundi
Vajutage "PLAY/PAUSE" nuppu



Robot on ootel, kuni saabub seadistatud töötsükli algus.



ROBOTI KÄIVITAMINE VÄLJALÜLITATUD SENSORITEGA

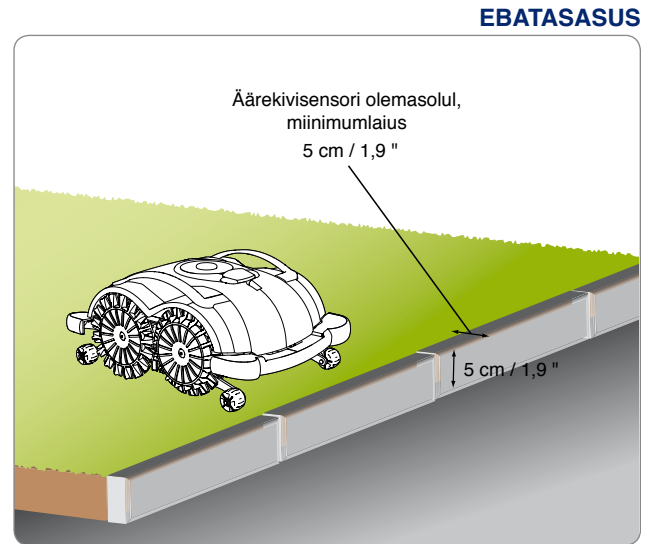
Teatud muruplatsi tingimuste puhul on võimalik roboti käivitamine sedasi, et muru- ja äärekivisensordid on välja lülitatud. See tähendab, et robotit on võimalik kasutada ka siis, kui muru seisukord on selline, et roboti täielik funktsionaalsus pole tagatud, näiteks väga lühikese või ebaühtlase murupinna puhul.

See režiim eeldab kasutajapoolset kõrgendatud tähelepanu. Lisaks tuleks enne antud režiimi kasutamist kindlasti võtta ühendust ka edasimüüjaga.

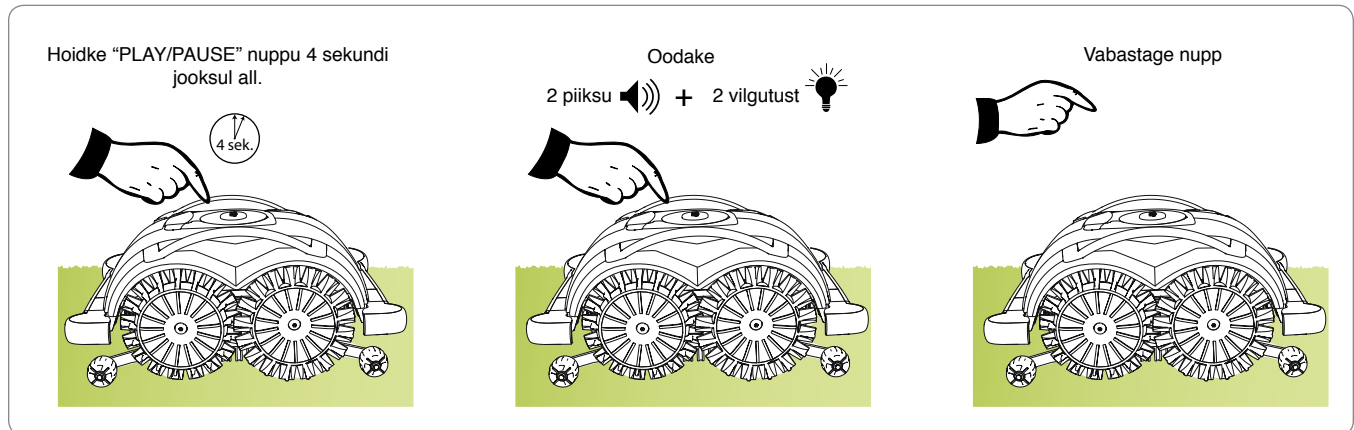
Pausitud roboti puhul on mainitud režiimi sisenemine võimalik järgnevalt:

Murusensor välja lülitatud – Äärekivisensor sisse lülitatud:

Vajutage "PLAY/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 4 sekundit all, kuni kuulete kaht (2) järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld kaks korda vilkumas. Seda režiimi tohib kasutada ainult äärekivisensoriga mudelite puhul ja see võimaldab töötada korraga kõigest 4 äärekivisensoriga. Seda soovitatakse kasutada aedades, kus muru on sensorite ulatusest madalamal, kuid see-eest väga ühtlane.



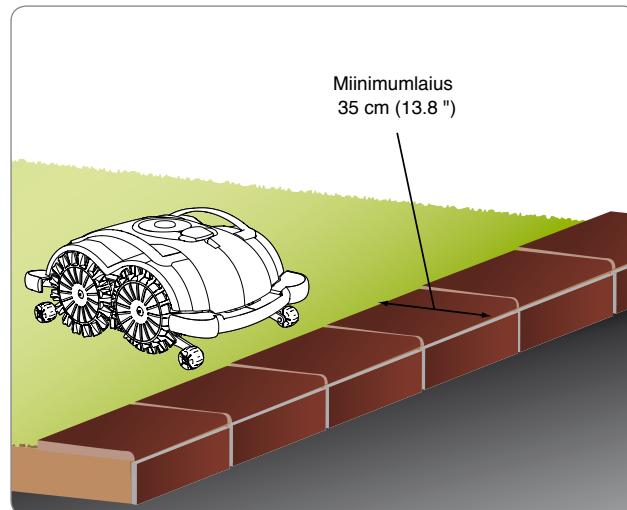
MURUSENSOR VÄLJA LÜLITATUD - ÄÄREKIVISENSOR SISSE LÜLITATUD



Murusensor sisse lülitatud – Äärekivisensor välja lülitatud:

MURUSENSOR

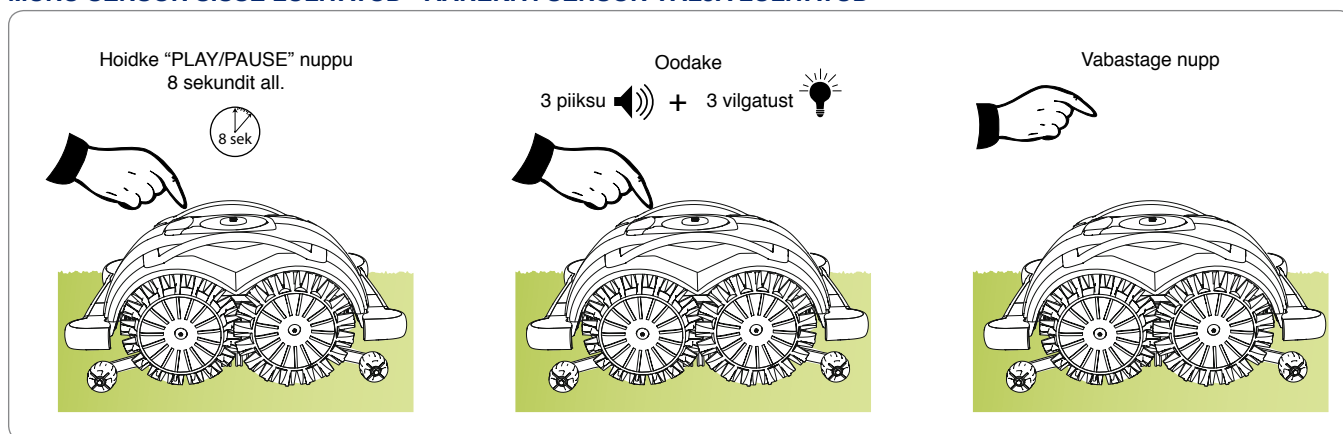
Vajutage "PLAY/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 8 sekundit all, kuni kuulete kolme (3) järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld kolm korda vilkumas. Seda režiimi tohib kasutada ainult äärekivisensoriga mudelite puhul ja see võimaldab töötada kõigest eesmistest murusensoritega. Seda režiimi soovitatakse kasutada ebaühtlase pinnasega ja järskude languste ja/või hõreda muruga aedades.



Oht - Tähelepanu

Robot vajab selles režiimis suunamuutmiseks rohkem ruumi. Kasutage äärekivisensorita mudelite jaoks ettenähtud vahemaid.

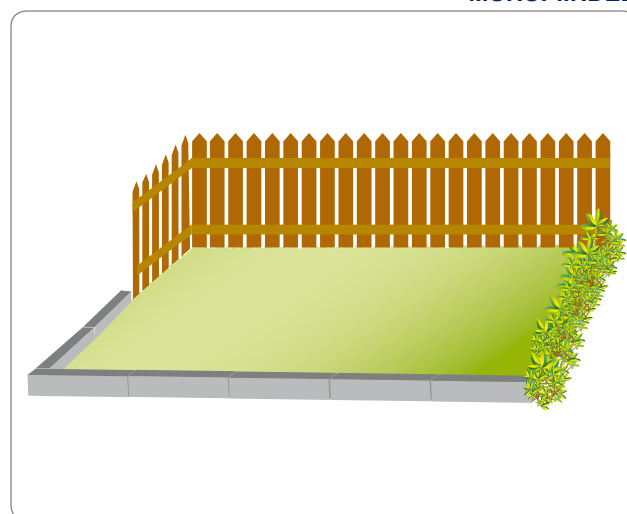
MURU SENSOR SISSE LÜLITATUD - ÄÄREKIVI SENSOR VÄLJA LÜLITATUD



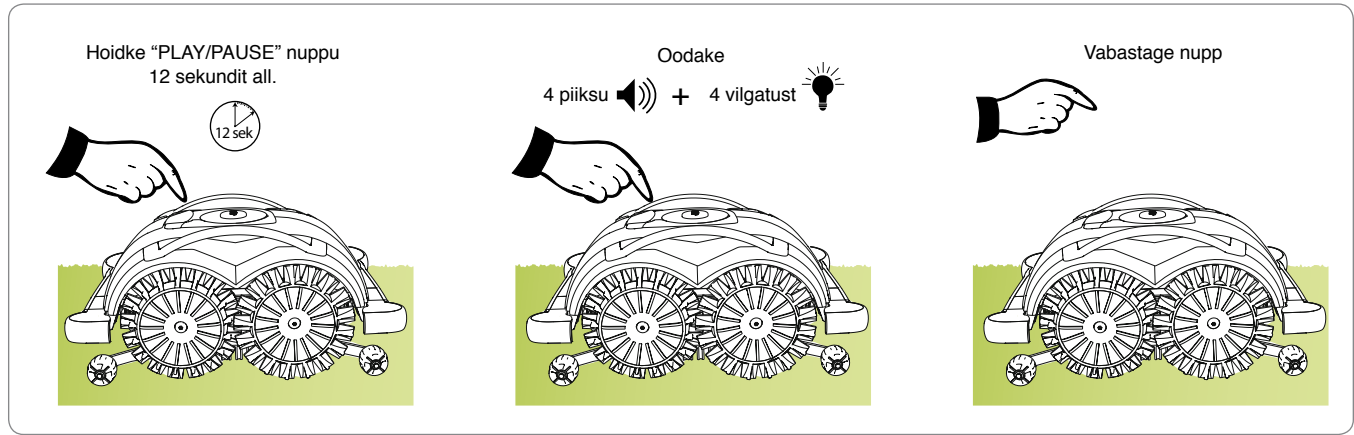
Murusensor välja lülitatud – Äärekivisensor välja lülitatud:

MURUPIIRDED

Vajutage "PLAY/PAUSE" nuppu ja hoidke seda 12 sekundit all, kuni kuulete nelja (4) järjestikust piiksu ja näete PAUSE tuld neli korda vilkumas. See režiim võimaldab kasutada seadet ilma igasuguste sensoriteta. See sobib kasutamiseks eriti kehvade niitmistingimuste puhul. Seda režiimi tohib kasutada ainult siis, kui muru on ümbritsetud seina, aia või hekiga.



MURUSENSOR VÄLJA LÜLITATUD - ÄÄREKIVISENSOR VÄLJA LÜLITATUD:



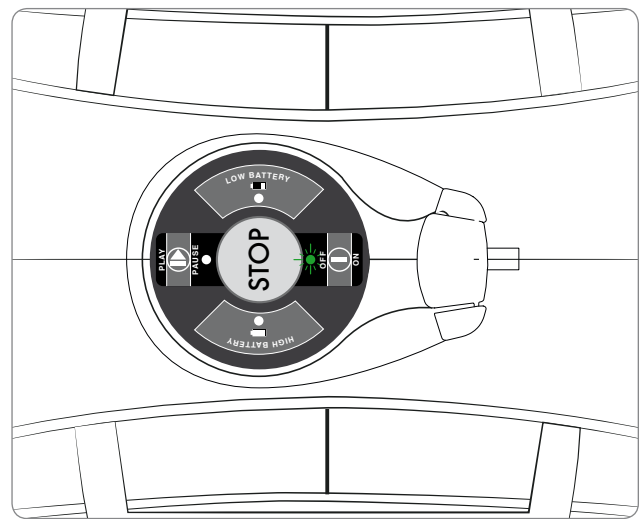
ROBOTI TURVALÜLITI

Töötava roboti turvaline peatamine on võimalik mistahes ajal "PLAY/PAUSE" nupu vajutamisega.



Tähtis

Roboti turvalüliti on vajalik hooldus- ja parandustööde läbiviimiseks (näiteks puhastamiseks, löikekõrguse reguleerimiseks jne).



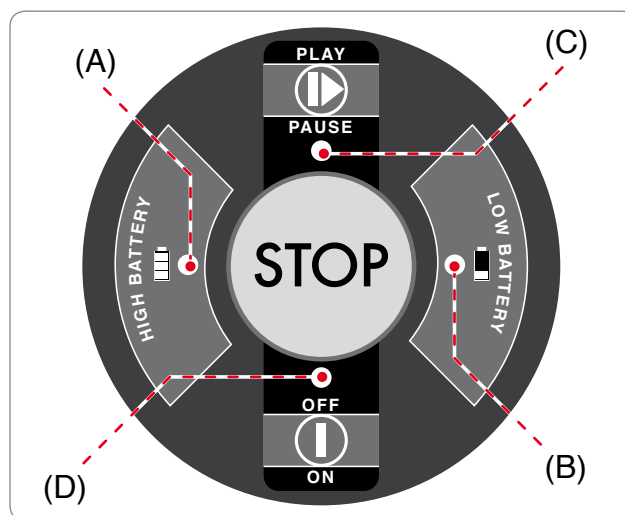
ROBOTI PEATUMINE

Robot peatub automaatselt järgmiste tingimuste ilmnedes:

- **Muru on niidetud:** sensor on tuvastanud, et muruniitmine on lõpetatud. Laadige seadme aku täis ja käivitage robot sõltuvalt muru kasvukiirusest ühe või kahe päeva pärast uuesti.
- **Muru puudub:** muruandurid ei tuvastanud muru olemasolu pikema aja jooksul.
- **Akud on tühjad:** akud on tühjenenud.
- **Akusäästmisrežiim:** kui akude mahtuvus on jõudnud alla tühjenenud akude mahtuvuspiiri, lülitub robot eelneva hoiatuseta täielikult välja. Ühendage robot laadijaga. Robot ei lülitu sisse koheselt, vaid mõne minuti pärast.

PAUSITUD

- C. PLAY/PAUSE:**
- (KOLLANE LED PÕLEB) pausil/pausil tühjenenud aku tõttu.
 - (KOLLANE LED VILGUB AEGLASELT) robot ooteasendis. Vajutage PLAY/PAUSE nuppu kuvamaks LED infot.
 - ① (KOLLANE LED VILGUB KORRA) muru on niidetud.
 - ② (KOLLANE LED VILGUB KAKS KORDA) muru puudub.



PIKEM TÖÖPAUS JA VIIMINE TÖÖSEISU

Roboti pikaajalise mittekasutamise korral ning enne niitmishooaega, et tagada nõuetekohane toimimine töö taasalustamisel.

1. Laadida enne talvist hoiulepanekut aku täielikult. Laadida akut vähemalt iga 5 kuu tagant.
2. Viia autoriseeritud edasimüüja juures läbi korraline hooldus. See on roboti heas töökorras hoidmise põhialus. Tavaliselt hõlmab hooldus järgnevaid operatsioone:
 - Roboti kere, löiketera ja kõikide teiste liikuvate osade täielik puhastus.
 - Roboti sisemuse puhastus.
 - Roboti töökorra kontrollimine.
 - Kulunud osade, nagu löiketera, kontroll ja vajadusel väljavahetamine.
 - Aku võimsuse kontroll.
 - Vajadusel võib edasimüüja laadida ka uue tarkvara.
3. Puhastada hoolikalt robot (vaata „Roboti puhastamine“).
4. Kontrollida võimalikke kulunud või kahjustunud komponente, nagu löiketera ja kaaluda nende väljavahetamist.
5. Paigutada robot kaitstud ja kuiva, sobiva õhutemperatuuriga 10-20 °C ja võõrastele (lapsed, loomad, muud välised kehad, jne.) raskesti juurdepääsetavasse kohta. Hoida robotit temperatuuril alla 20°C, et vähendada akude tühjaks laadimist.
6. Ühendada lahti toiteploki pistik.

Taaskäivitamine

Järgige enne roboti taaskäivitamist pikema seisuaaja järel järgnevaid samme:

1. Ühendage toiteallika pistik vooluvõrku.
2. Taasaktiveerige peamine elektriline toiteallikas.
3. Laadige roboti akusid vähemalt 4 tundi.
4. Kasutage robotit pärast laadimise lõpetamist tavapärasel moel.

AKUDE TAASLAADIMINE PÄRAST PIKEMAT SEISUAEGA



Oht - Tähelepanu

Ärge laadige robotit plahvatusohtlikus ja kergestisüttivas keskkonnas.

Seadke robot laadimisala kõrvale.

1. Veenduge, et toiteallikas oleks vooluvõrku ühendatud (110V või 220V).
2. Tõstke üles pistikupesa kate.
3. Sisestage toitepistik.
4. Robot lülitub ühendumisel koheselt sisse ja kuvab aku hetkeolekut. (vaadake "LED tuled kombinatsioonide tähendus").

Ühendage laetud robot lahti ja lülitage olekusse "OFF/ON" (väljas).



Tähtis

Laadige liitiumakusid vähemalt iga 5 kuu tagant.

VIHJED KASUTAMISEKS

Allpool on toodud mõned vihjed, mis võivad roboti kasutamisel kasulikuks osutada.

- Viige roboti esmakasutamisel käskude ja peamiste funktsioonide praktiliseks selgeksõppimiseks läbi mõned testmanöövrid sõltumata sellest, et olete roboti kasutamisega juba juhendi abil põhjalikult tutvunud.
- Kontrollige ja vajadusel kinnitage peamiste osade kruvisid.
- Niitke muru vohamise vältimiseks regulaarselt.
- Ärge kasutage robotit löiketera säästmiseks muru niitmiseks, mis on lühem kui 1 cm.
- Kui muru on varustatud vihmutisüsteemiga, veenduge et robot lõpetaks töötssükli vähemalt tund aega enne kastmise algamist. Sedasi väldite roboti ja vihmutite kahjustumist. Eemaldage robot muruplatsilt enne niisutussüsteemi käivitamist.
- Kontrollige maapinna kallet ja veenduge, et maksimumpiire ei ületata. Vastasel juhul seate ohtu nii enda kui roboti.
- Veenduge roboti kasutamise ajal, et niidetav ala oleks vaba kõrvalistest isikutest (eriti lastest, vanematest isikutest ja puudega isikutest) ning koduloomadest. Vigastuste riski miinimumini viimiseks kasutage robotit ainult siis, kui aeda ei kasutata.
- Ärge kasutage robotit vihmase või niiske ilmaga. Parima tulemuse saavutate keskpäeval ajal.



Tähtis

Kasutage seadme, eriti lõiketera, hooldamise ajal Tootja poolt ettenähtud isikukaitsevahendeid. Veenduge enne hooldustööde tegemist, et robot oleks olekus OFF (väljas) (vaadake “Roboti turvalüliti”).

PLAANIJÄRGSE HOOLDUSE AJAVAHEMIKE TABEL

Sagedus	Komponent	Töö tüüp	Viide
Iga nädal	Tera	Puhastada ja kontrollida tera efektiivsust. Vahetada välja, kui tera on löögi tulemusena paindunud või kui on väga kulunud	Vaata „Roboti puhastamine“ Vaata „Tera vahetamine“
	Äärekivisensor	Eemaldage liigne muru. Vahetage kahjustunud sensorid uute vastu	Vaadake “Äärekivisensorite vahetamine”
Iga kuu	Robot	Puhastada	Vaata „Roboti puhastamine“
Kord aastas või niitmishooaja lõpus	Robot	Täitke kupong volitatud teeninduskeskuses	Vaata “Pikem tööpaus ja viimine tööseisu”

ROBOTI PUHASTAMINE

1. Peatage robot (vaadake “Roboti turvalüliti”).



Ettevaatust - Hoiatus

Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid.

2. Puhastage roboti välispinnad sooja vee ja leebe puhastusainega niisutatud käsna. Väänake käsna enne puhastamist liigse vee eemaldamiseks korralikult.



Ettevaatust - Hoiatus

Ärge kasutage roboti puhastamisel veejuga. Vesi võib sattuda roboti sisse ja komponente kahjustada.

3. Ärge kasutage lahusteid või benseeni, kuna see kahjustab värvitud pindasid ja plastikosid.
4. Ärge peske roboti sisemisi komponente, ärge kasutage veejuga, kuna see kahjustab elektrilisi- ja elektroonilisi komponente.



Ettevaatust - Hoiatus

Ärge kastke robotit puhastamiseks vette, kuna see pole veekindel, mistõttu kahjustuvad nii elektrilised- kui elektroonilised masinaosad.

5. Kontrollige roboti alumist osa (lõiketera ja rataste piirkond) ja eemaldage roboti töövõimet mõjutav mustus.
6. Kasutage tera külge kleepunud mustuse eemaldamiseks sobivat harja.
7. Kontrollige lõiketera teravust. Vajadusel teritage.



RIKETE OTSING






Le informazioni di seguito riportate hanno lo scopo di aiutare l'identificazione e correzione di eventuali anomalie e disfunzioni che potrebbero presentarsi in fase d'uso. Alcuni guasti possono essere risolti dall'utilizzatore; altri richiedono una precisa competenza tecnica o particolari capacità, e devono essere eseguiti esclusivamente da personale qualificato con esperienza riconosciuta e acquisita nel settore specifico di intervento.



Ettevaatust - Hoiaus

Peatage robot ohutuses tingimustes (vt "Roboti ohutu peatamine"), kui robotit tuleb kontrollida, et vältida selle tera ootamatut käivitumist.

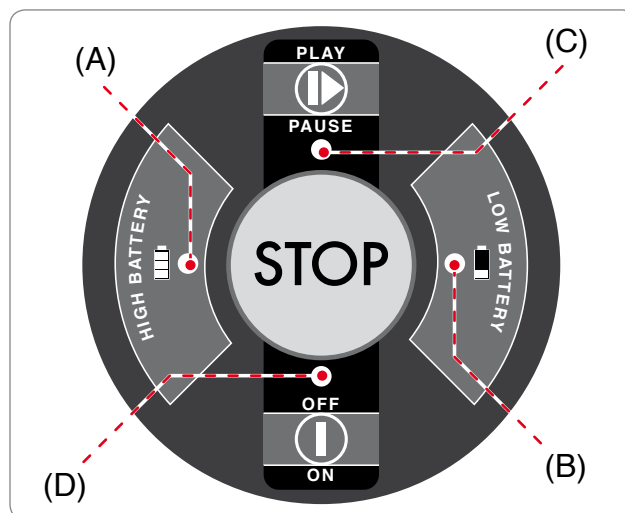
Rike	Põhjus	Parandamine
Ebaharilik vibratsioon Robot on väga mürrarikas	Lõiketera on kahjustatud.	Vahetage vana tera uue vastu (vaadake "Lõiketera väljavahetamine").
	Lõiketera on räpane (teibijupid, köiejupid, plastikutükid jne).	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti").  Ettevaatust - Hoiaus Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid. Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.
	Robot käivitati takistustele liiga lähedal (vähem kui 1 m) või ootamatute takistuste läheduses (mahalangenud oksad, mahaunustatud esemed jne).	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti"). Eemaldage takistused ja taaskäivitage robot.
	Elektrimootori rike.	Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.
	Liiga kõrge muru.	Tõstke lõikekõrgust (vaadake "Lõikekõrguse reguleerimine"). Niitke ala eelnevalt tavalise niidukiga.
Tööala pole täies ulatuses niidetud.	Töötundide arv on liiga väike.	Kasutage robotit iga päev.
	Lõiketera on räpane.	Peatage robot. (Vaadake "Roboti turvalüliti").  Ettevaatust - Hoiaus Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid. Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.
	Lõiketera on kulunud.	Vahetage lõiketera välja (vaadake "Lõiketera väljavahetamine").
	Tööala on roboti tegeliku töövõimsusega võrreldes liiga suur.	Kohandage tööala (vaadake "Tehnilised üksikasjad").
	Akad hakkavad tühjenema.	Vahetage akud välja.
	Akad ei lae end täielikult täis.	Laadige akusid järjestikku vähemalt 4 tundi.

Rike	Põhjus	Parandamine
<p>“Rattamootori rike”. LED tuli vilgub.</p> <p>(Roheline led ON/OFF vilgub korra - parema mootori rike). (Roheline led ON/OFF vilgub kaks korda - vasaku mootori rike)</p> 	<p>Pinnas on ebaühtlane. Seadme liikumist tõkestavad takistused.</p> <p>Üks või mõlemad rattamootorid on rikkis.</p>	<p>Kontrollige, et niidetav muruplats oleks ühtlane ja vaba aukudest, kividest või teistest takistustest. Vastasel juhul täitke augud ja eemaldage takistused (vaadake “Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine”).</p> <p>Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.</p>
<p>LED tule vilkumine viitab “mootori/lõiketera rikkele”.</p> <p>(3 järjestikust roheline led ON/OFF vilksatust).</p> 	<p>Lõiketera on kahjustatud.</p>	<p>Vahetage lõiketera välja (vaadake “Lõiketera väljavahetamine”).</p>
	<p>Lõiketera on räpane (teibijupid, köiejupid, plastikutükid jne).</p>	<p>Peatage robot. (Vaadake “Roboti turvalüliti”).</p> <p> Ettevaatust - Hoiatus</p> <p>Kasutage vigastuste vältimiseks kaitsekindaid.</p> <p>Eemaldage lõiketera küljest sinna kogunenud mustus ja prügi.</p>
	<p>Robot käivitati takistustele liiga lähedal (vähem kui 1 m) või ootamatute takistuste läheduses (mahalangenud oksad, mahaunustatud esemed jne).</p>	<p>Peatage robot. (Vaadake “Roboti turvalüliti”).</p> <p>Eemaldage takistused ja taaskäivitage robot.</p>
	<p>Elektrimootori rike</p>	<p>Viige mootor lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse parandamiseks või väljavahetamiseks.</p>
	<p>Liiga kõrge muru.</p>	<p>Tõstke lõikekõrgust (vaadake “Lõikekõrguse reguleerimine”). Niitke ala eelnevalt tavalise niidukiga.</p>
<p>“Ümberkaldumine” LED tuli vilgub.</p> <p>(4 järjestikust roheline led ON/OFF vilksatust).</p> 	<p>Pinnas on liiga kaldus või selle piirid on ebaselgelt määratletud.</p> <p>Ümberkaldumissensori rike.</p>	<p>Vaadake üle paigaldamisjuhised. (vaadake “Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine”).</p> <p>Püüdke robotit taaskäivitada. Probleemi püsimisel viige robot lähimasse sobivasse teeninduskeskusesse remonti.</p>
<p>LED tule vilkumine viitab “sügavale kaldele”.</p> <p>(5 järjestikust roheline led ON/OFF vilksatust).</p> 	<p>Robot ei tuvasta käivitamisel äärekivisensori andmeid korrektselt.</p>	<p>Puhastage sensorid ja taaskäivitage robot. Probleemi püsimisel otsustage, kas käivitada roboti ilma äärekivisensoriteta või võtate ühendust lähima volitatud teeninduskeskusega.</p>
<p>Toiteallikas ei lülitu sisse.</p>	<p>Elekter puudub.</p>	<p>Kontrollige, et toiteallikas oleks korralikult vooluvõrku ühendatud.</p>

VEATEATED

D. ON/OFF:

- 1 (1 ROHELISE LEDI VILGATUS) parema mootori rike.
- 2 (2 ROHELISE LEDI VILGATUST) vasaku mootori rike.
- 3 (3 ROHELISE LEDI VILGATUST) löiketera rike.
- 4 (4 ROHELISE LEDI VILGATUST) ümberkaldumine.
- 5 (5 ROHELISE LEDI VILGATUST) äärekivisensori rike.



KOMPONENTIDE VAHETAMINE

SOOVITUSED OSADE VAHETAMISEKS



Tähtis

Teostada asendus- ja parandustoiminguid vastavalt ehitaja antud juhtnõrile või pöörduge teeninduskeskuse poole, kui antud toiminguid kasutusjuhendus mainitud ei ole.

AKUDE ASENDAMINE



Tähtis

Asendada akud volitatud teeninduskeskuses.

TERA ASENDAMINE

1. peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“).



Tähtis

Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte löikamise ohtu.

Asendada ainult seadmega sobivate originaalteradega.

MUDEL: 7060DE0

Löiketera kood: 50_D0018_02

2. Keerake robot ümber ja seadke see sedasi, et korpus ei saaks viga.
3. Keera löiketera (A) eemaldamiseks seda kinni (B) hoidvad kruvid.
4. Paigaldage uus löiketera ja kinnitage kruvidega.
5. Keerake robot tööasendisse tagasi.

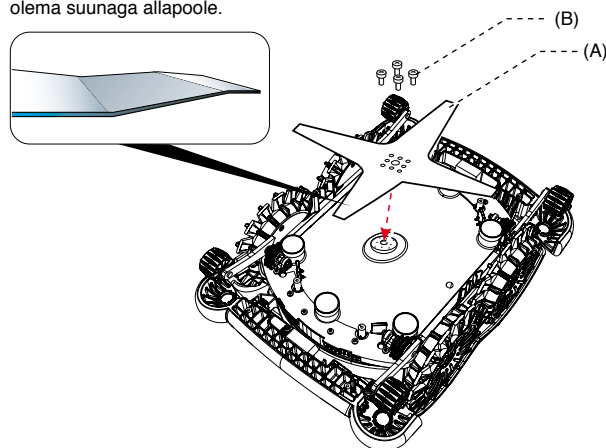


Tähtis

Kontrollige löiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.

LÖIKETERA KINNITAMINE KRUVIDEGA

Kontrollige löiketera kallet. Algasendis robotil peab see olema suunaga allapoole.



ET

- Käesolevat toodet klassifitseeritakse selle kasuliku eluea lõpus elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmetena (WEEE) ning seda on seetõttu keelatud realiseerida tavalise olmeprügi, segaolmejäätmete (sorteerimata) ja ka sorteeritud olmejäätmete (ringlussevõetavate) hulgas.
- Kasutaja peab nõustuma toote ringlussevõetuga vastavalt kohalikule seadusandlusele; see tähendab, et ta peab eraldama elektrilised ja elektroonilised komponendid ning need viskama eraldi vastavatesse elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmejaamadesse, või siis tagastama terve seadme müüjale uue seadme ostmishetkel. Eeskirju eirav elektri- ja elektroonikaseadmete käitlemine on rikkumise toimepaneku asupaiga seadustega karistatav.
- Elektri- ja elektroonikaseadmetes sisalduvad ohtlikud ained võivad kahjustada keskkonda ja inimeste tervist, seetõttu on kasutajal oluline roll aidata kaasa elektri- ja elektroonikaseadmete korduvkasutamise, ringlussevõtu ja muud elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmete taaskasutamist.
- Kõik komponendid, mis peavad olema eraldatud ja hävitatud teatud kindlal viisil, on märgitud spetsiaalse märgistusega.



Oht - Tähelepanu

Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed võivad sisaldada ohtlikke aineid, millel võib olla kahjulik mõju keskkonnale ja tervisele. Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed tuleb realiseerida nõuetekohaselt ja ainult vastavates kogumispunktides.

- Pakend – toote pakend on valmistatud taaskasutatavast materjalist ja tuleb realiseerida jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud konteinerites või vastavates kogumiskeskustes.
- Patareid – vanad või tühjad patareid sisaldavad keskkonnale ja tervisele kahjulikke aineid ning seetõttu ei tohi neid realiseerida tavalise olmeprügi hulgas. Kasutaja on kohustatud realiseerima akud jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud kogumiskonteinerites või vastavates kogumiskeskustes.

ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY

kinnitab omal vastutusel, et allolev toode:

automaatne akul toimiv robotniiduk, mudel 7060DE0, vastab järgnevatele Euroopa Liidu direktiividele kehtivate ohutus-, tervise- ja keskkonnakaitsenõuete kohta:

Masinate direktiiv 2006/42/EÜ, **elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv** 2014/30/EÜ, **raadio direktiivi (RED)** 2014/53/EL, **ohtlike ainete direktiiv (RoHS)** 2011/65/EÜ, **WEEE direktiivi** 2012/19/EL, **müra direktiiv** 2005/88/EÜ;

vastab järgnevatele ühtlustatud standarditele:

EN 50636-2-107:2015 e EN 60335-1:2012 + A11:2014 (**ohutus**);

EN 62233:2008 (**elektromagnetväljad**);

EN 55014-1:2008 + A1:2010 + A2:2012 (**emissioon**);

EN 61000-3-2:2015 e EN 61000-3-3:2014 (**emissioon**);

EN 55014-2:2015 (**immuunsus**);

EN 50419:2006 (**Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed – Seadmete märgistamine**);

ETSI EN 301 489-1 V1.9.2 (**Elektromagnetiline ühilduvus**)

ETSI EN 301 489-17 V1.3.2 (**Elektromagnetiline ühilduvus**)

ETSI EN 300 328 V1.9.1 (**Raadio spektritõhusus**)

EELNÕU

ETSI EN 303 447 V1.1.0_0.0.2 (2017-04)

teatab samuti, et vastavalt direktiivile 2005/88/EÜ on müratase LWA usaldusväärse valimi põhjal 65,0 dB ± 2.0 dB (sagedusarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes), garanteeritud müratase LWA on madalam kui 67 dB (sagedusarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes) ning direktiividele 2005/88/EÜ ja 2006/42/EÜ vastavad tehnilised toimikud on koostatud aadressil Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/a Terranuova B.ni (AR) Itaalia.

Terranuova B.ni 02/10/2017

Bernini Fabrizio
(Tegevjuht)



